



راهنمای نصب و تنظیمات اپراتور
CALYPSO CITY1 - EVO
برد کنترل (ترجمه کامل)

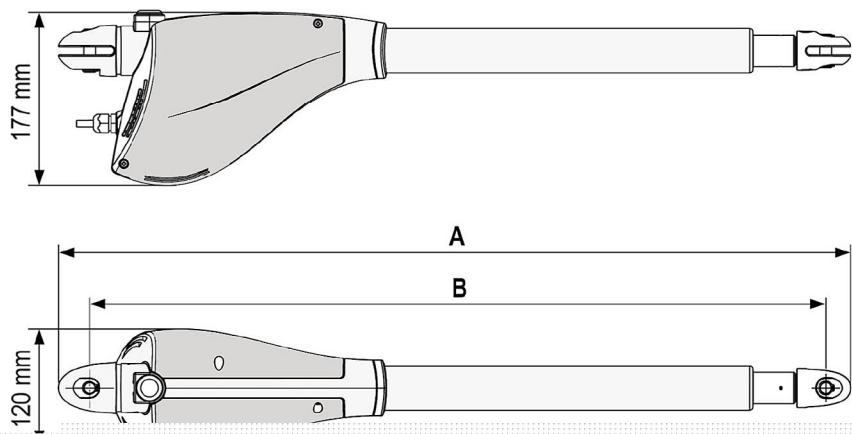
IL 424-1
EDIZ. 10/03/2015



فهرست

2	- مشخصات فنی اپراتور CALYPSO
3	- چیدمان متعلقات اپراتور
4	- جداول و نکات نصب مکانیکی اپراتور
7	- خلاص کردن اپراتور
7	- اتصالات الکتریکی CALYPSO
8	- مشخصات برد کنترل CITY1-EVO
14	- صفحه نمایشگر برد کنترل
15	- برنامه ریزی سریع برد کنترل
16	- فعال کردن حالت پیش فرض منوها
16	- زمان بندی موتورها
18	- شمارشگر سیکل عملکردی اپراتور
19	- بازبینی و ردیابی عملکردهای سیستم
21	- فرمان Dead-Man در شرایط اضطراری
21	- منوهای اصلی Pr.f و Pr.s
31	- خطاهای سیستم و راه حل ها

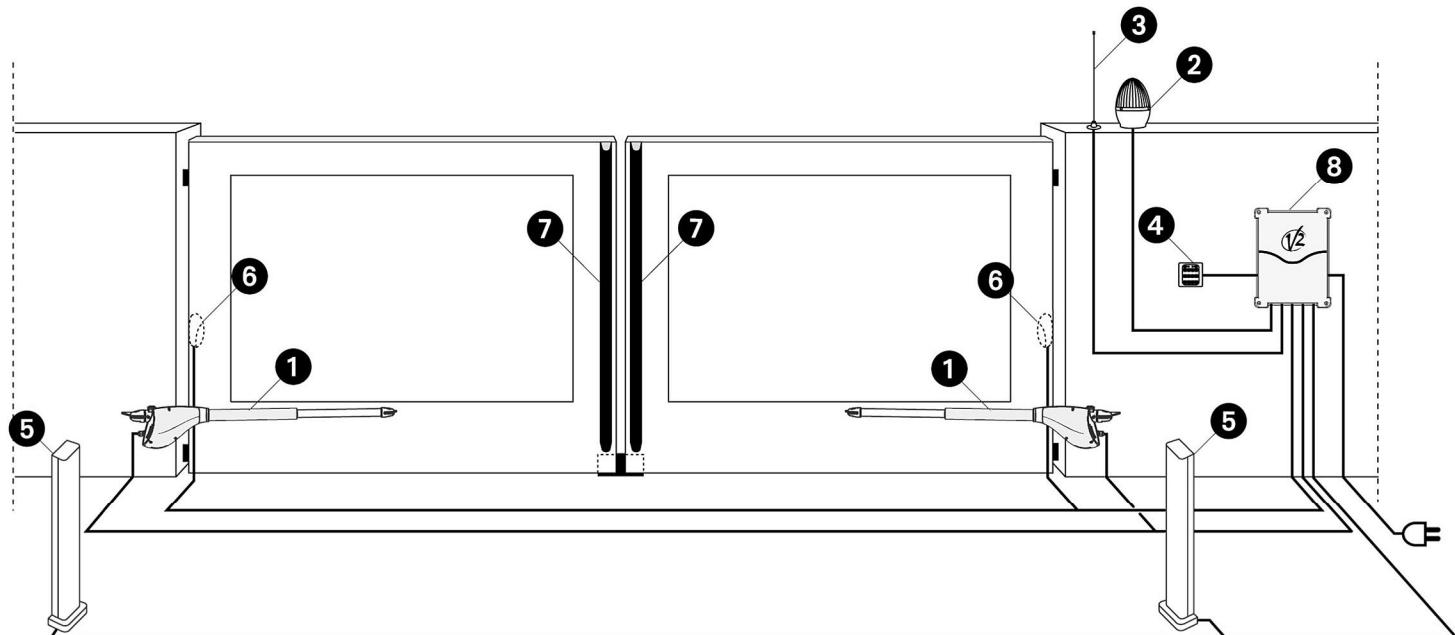
1- مشخصات فنی اپراتور CALYPSO



	Calypso400	Calypso500
A	819	944
B	762	887
C	1162	1387

2300N	حداکثر نیروی محوری جک
-30 / +50 C	درجه حرارت کارکرد جک

IP44	درجہ حفاظت جک
30%	سیکل کارکرد
6.8kg	وزن جک

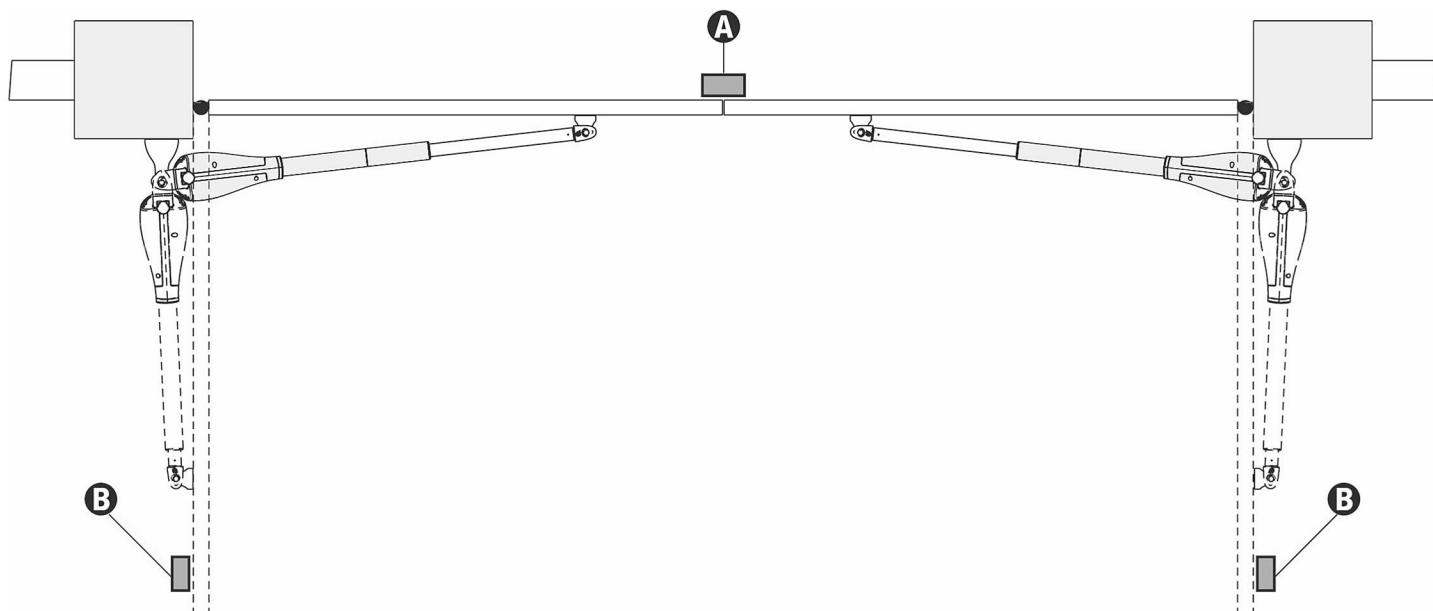


4 x 1 mm ² 2 x 1 mm ²	کابل گیرنده (RX) فرستنده (TX)	چشمی سمت داخل محوطه ⑤
4 x 1 mm ² 2 x 1 mm ²	کابل گیرنده (RX) فرستنده (TX)	چشمی سمت خارج محوطه ⑥
-----		لبه ایمنی (EN12978) ⑦
3 x 1,5 mm ²	کابل	برد کنترل ⑧

4 x 1 mm ²	کابل	اپراتور calypso ①
2 x 1,5 mm ²	کابل	فلاشر ②
RG-58	کابل کواکسیال	آنتن ③
2 x 1 mm ²	کابل	سلکتور سوئیچی یا دیجیتالی ④

توجه : قبل از نصب پایه های اپراتور ، موارد زیر را کنترل کنید :

- درب به راحتی باز و بسته شود و گیر نداشته باشد.
- مانعی در مسیر حرکت درب وجود نداشته باشد.
- لولاهای معیوب نباشند و روغن کاری شده باشند.
- در انتهای کورس باز و بسته شدن درب ، استاپرهای مکانیکی (A و B) تعییه شده باشد.

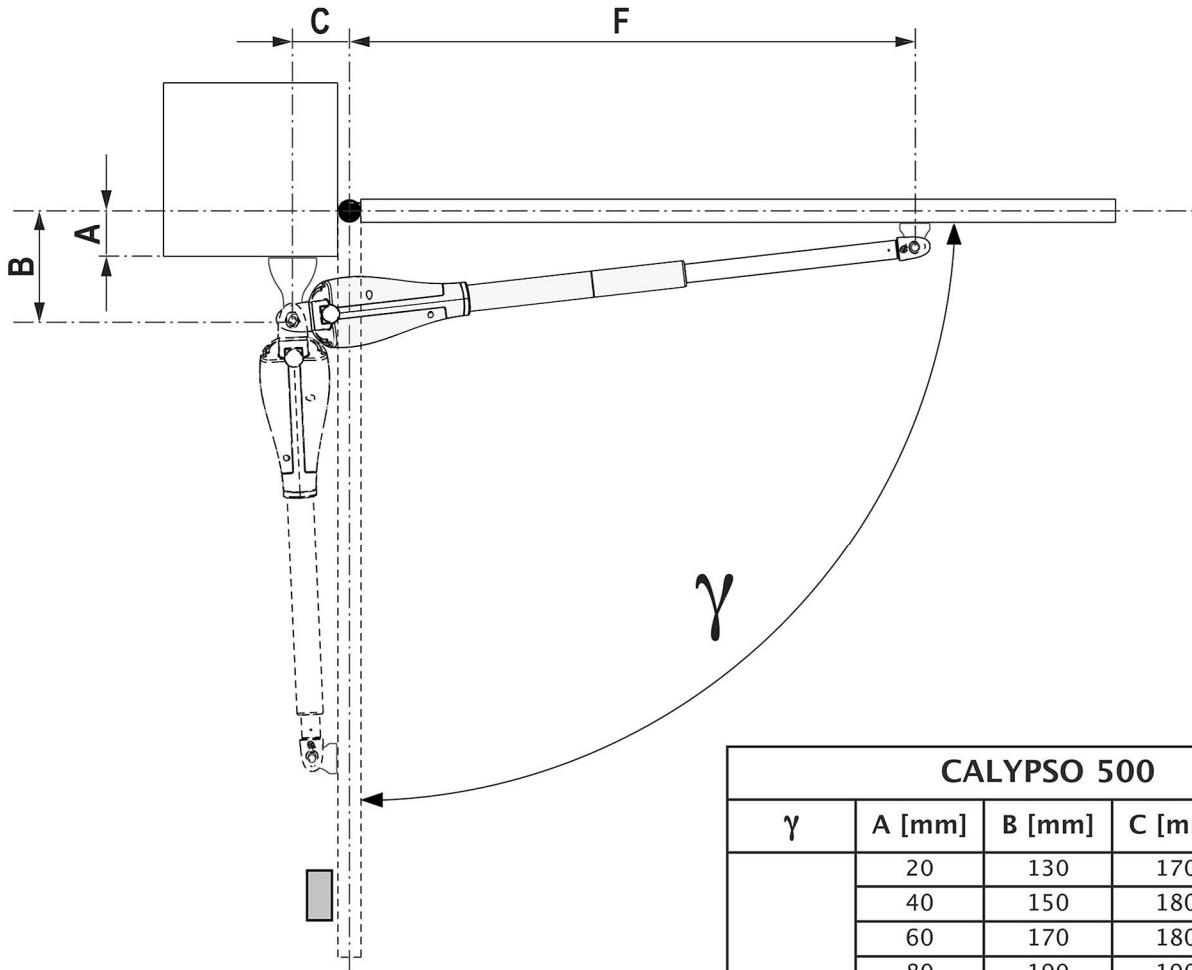


3- جداول و نکات نصب مکانیکی اپراتور

برای جلوگیری از اعمال نیروهای نامناسب به جکها و جلوگیری از ناهماهنگی در سرعتهای باز و بسته شدن لنگه دربها ، اندازه های موجود در جداول زیر از طرف کمپانی V2 توصیه شده است.

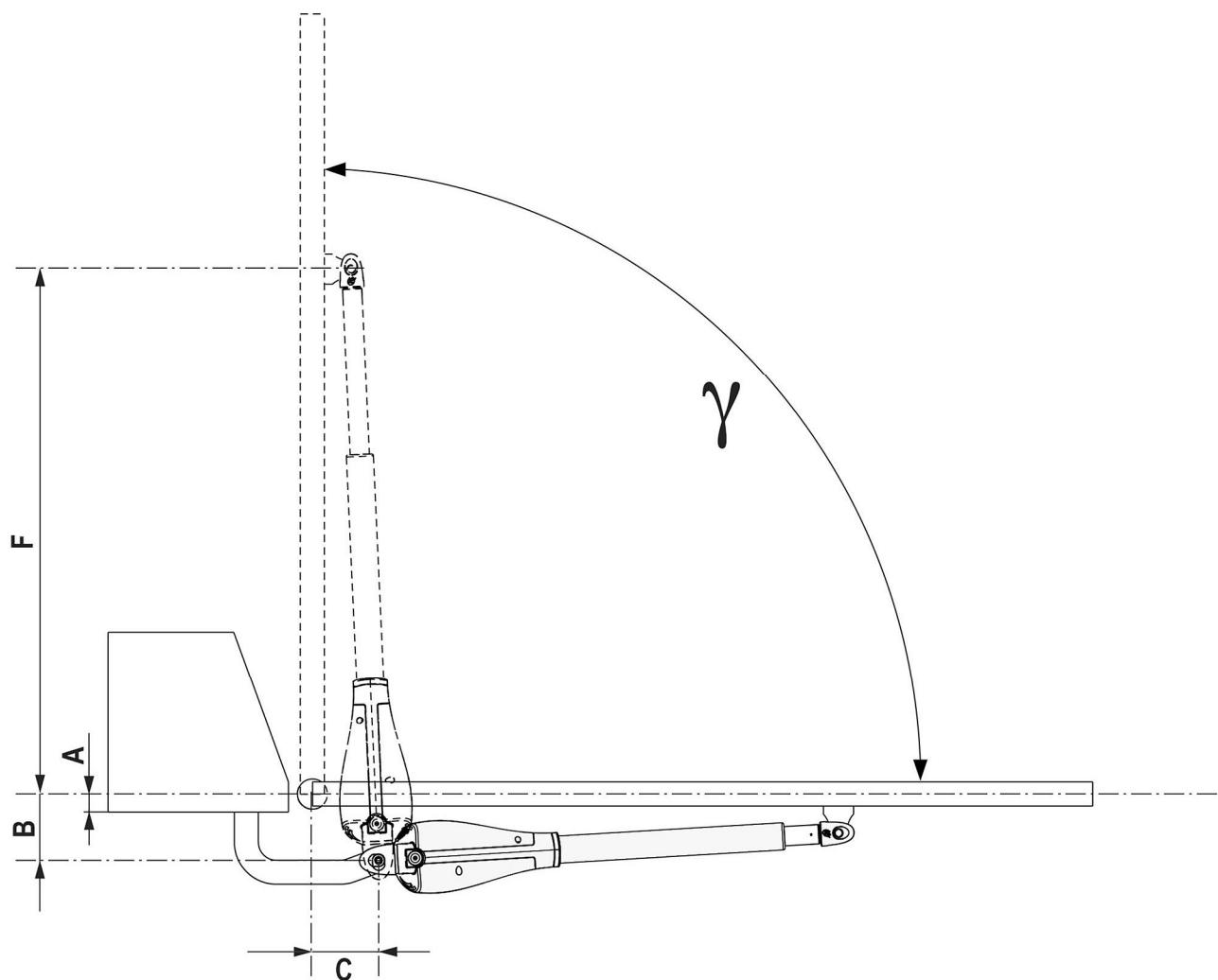
توجه : توصیه کمپانی V2 نصب قفل برقی در لنگه دربها با عرض بیش از 2 متر می باشد.

3.1- بازشوی به سمت داخل محوطه



CALYPSO 400				
γ	A [mm]	B [mm]	C [mm]	F [mm]
90°	20	130	130	1010
	40	150	140	1000
	60	170	150	990
	80	190	150	980
	100	200	150	980
	120	210	140	980
	140	250	120	1010
100°	20	130	170	970
	40	150	180	960
	60	170	180	960
	80	190	170	970
	100	210	140	990
110°	20	130	190	950
	40	150	180	960
	50	160	170	970

CALYPSO 500				
γ	A [mm]	B [mm]	C [mm]	F [mm]
90°	20	130	170	1200
	40	150	180	1190
	60	170	180	1190
	80	190	190	1180
	100	210	190	1170
	120	230	190	1170
	140	250	180	1170
	160	270	190	1170
100°	20	130	160	1210
	40	150	170	1200
	60	170	170	1200
	80	200	180	1190
	100	210	170	1190
	120	230	190	1170
	140	250	180	1180
	160	270	160	1200
110°	20	130	160	1200
	40	150	180	1190
	60	170	180	1190
	80	190	190	1180
	100	210	200	1170
	110	220	200	1170

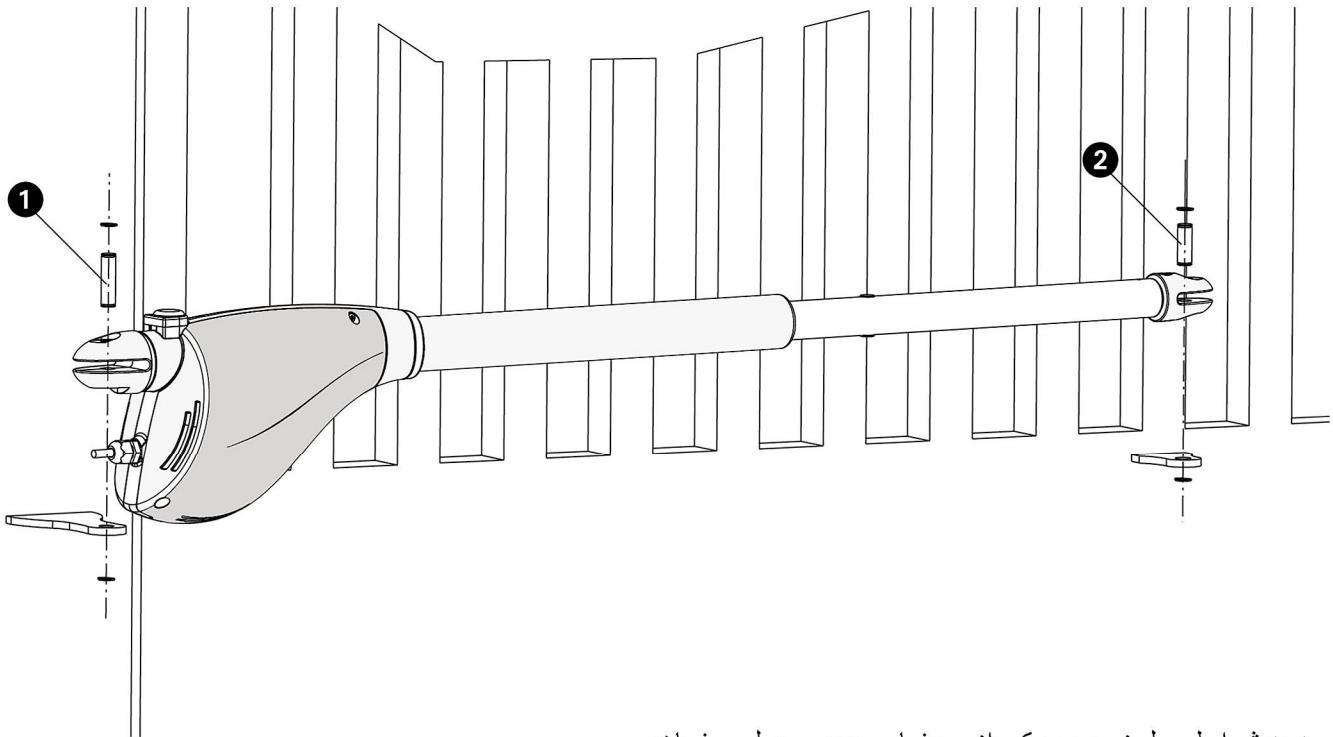


CALYPSO 400

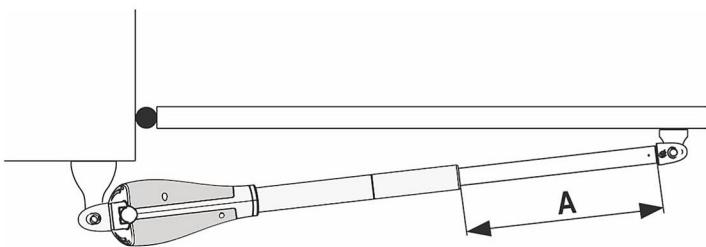
γ	A [mm]	B [mm]	C [mm]	F [mm]
80°	30	110 ÷ 130	90	949
85°	30	110 ÷ 130	100	967
90°	30	110 ÷ 130	110	986
95°	30	110 ÷ 130	120	1006
100°	30	110 ÷ 130	130	1027
110°	30	110 ÷ 130	140	1057

CALYPSO 500

γ	A [mm]	B [mm]	C [mm]	F [mm]
80°	30	130	100	995
85°	30	130	110	1005
90°	30	130	120	1015
95°	30	130	130	1025
100°	30	130	140	1035
110°	30	130	150	1045



با توجه به شرایط محل نصب ، یکی از ردیفهای عددی جدول صفحات قبل را انتخاب کرده و نصب مکانیکی اپراتور را مطابق توضیحات زیر ادامه دهید:



- پایه های عقب و جلوی اپراتور باید مستقیماً به ستون و لنگه درب جوش داده شوند. در صورتی که امکان جوش دادن مستقیم پایه ها وجود نداشته باشد ، توصیه می شود ابتدا پایه ها را به پلیت مناسبی جوش داده و سپس پلیت را به ستون و درب پیچ کنید.

- پس از نصب پایه ها ، لنگه درب ها را کاملاً ببندید.

- اپراتور را توسط پین های 1 و 2 موجود در بسته بندی به پایه ها متصل کنید.



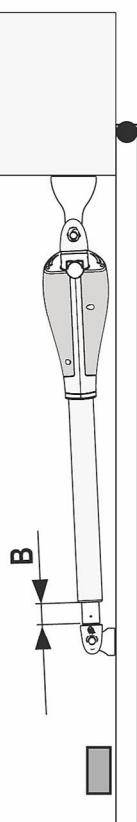
توجه: برای جلوگیری از آسیب دیدن اپراتور به موارد زیر توجه کنید :

- پایه های جلو و عقب جک باید در یک سطح نصب شوند.

- در وضعیتی که لنگه درب کاملاً بسته می باشد ، حداقل کرس بازشوی جک (A) باید بیشتر از اندازه های زیر باشد :

$$\begin{array}{ll} \text{calypso 400} & = 465 \text{ mm} \\ \text{calypso 500} & = 556 \text{ mm} \end{array}$$

- در وضعیتی که لنگه درب کاملاً باز می باشد ، اندازه (B) باید بیشتر از 56 میلیمتر در نظر گرفته شود.



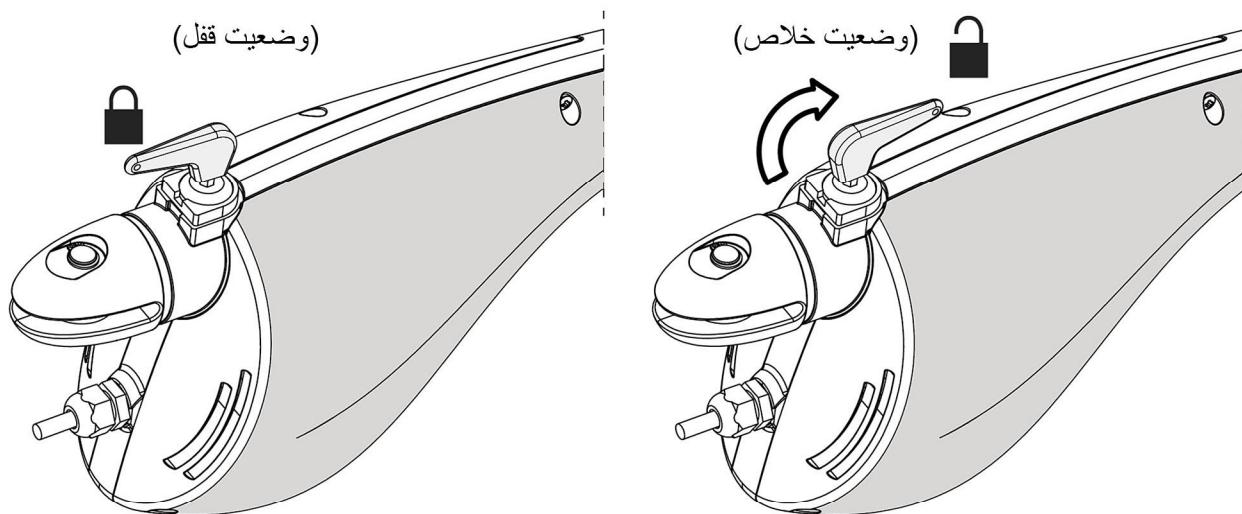
4- خلاص کردن اپراتور در شرایط اضطراری

در شرایط قطع برق شهری و یا موقع اضطراری ، به روش زیر می توانید اپراتور را خلاص کرده و لنگه دربها را حرکت دهید:

- مطابق شکل زیر کلید خلاص کن را در محل مخصوص آن قرار داده و 180 درجه بچرخانید.

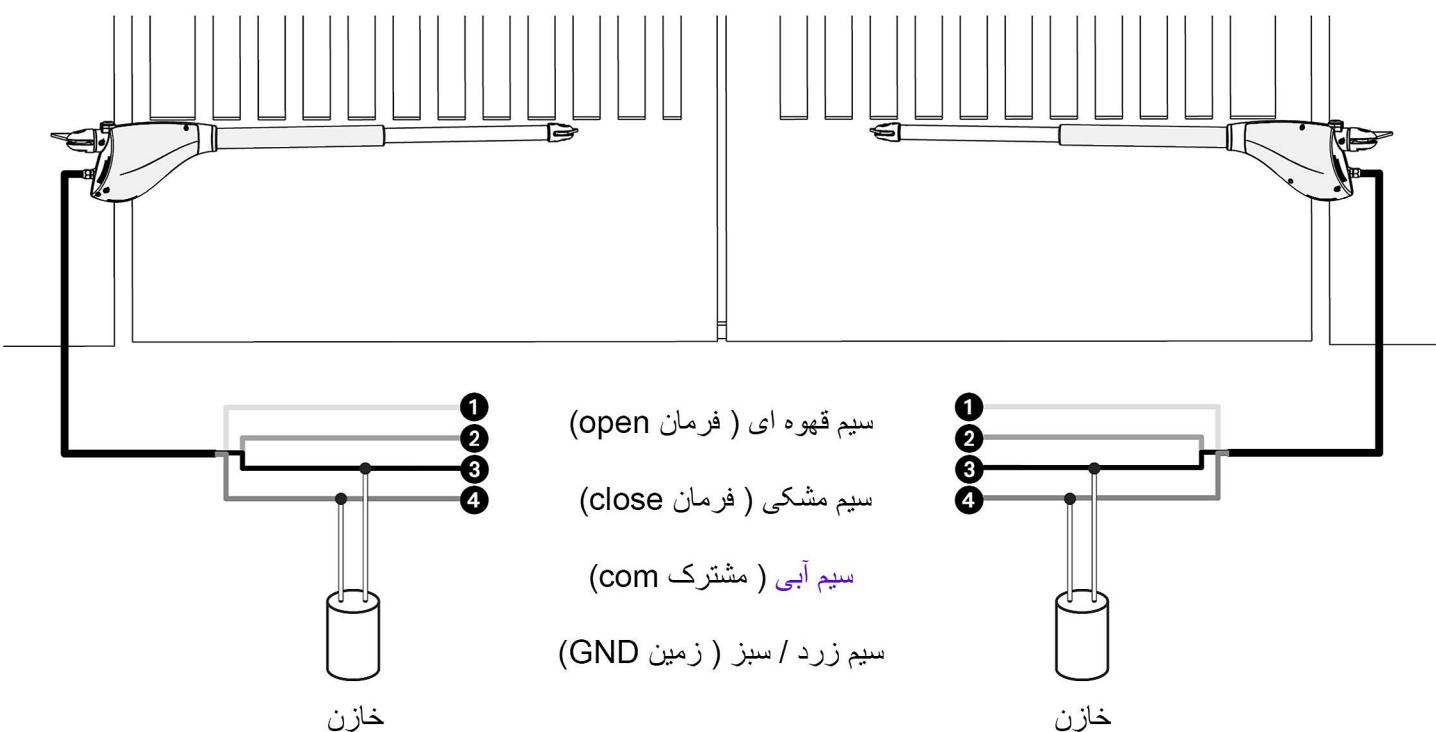
- لنگه دربها را به آرامی حرکت داده و در موقعیت مورد نظر قرار دهید.

- کلید خلاص کن را در وضعیت قفل قرار داده و کلید را خارج کنید . در پوش پلاستیکی قفل را بر روی قفل قرار دهید

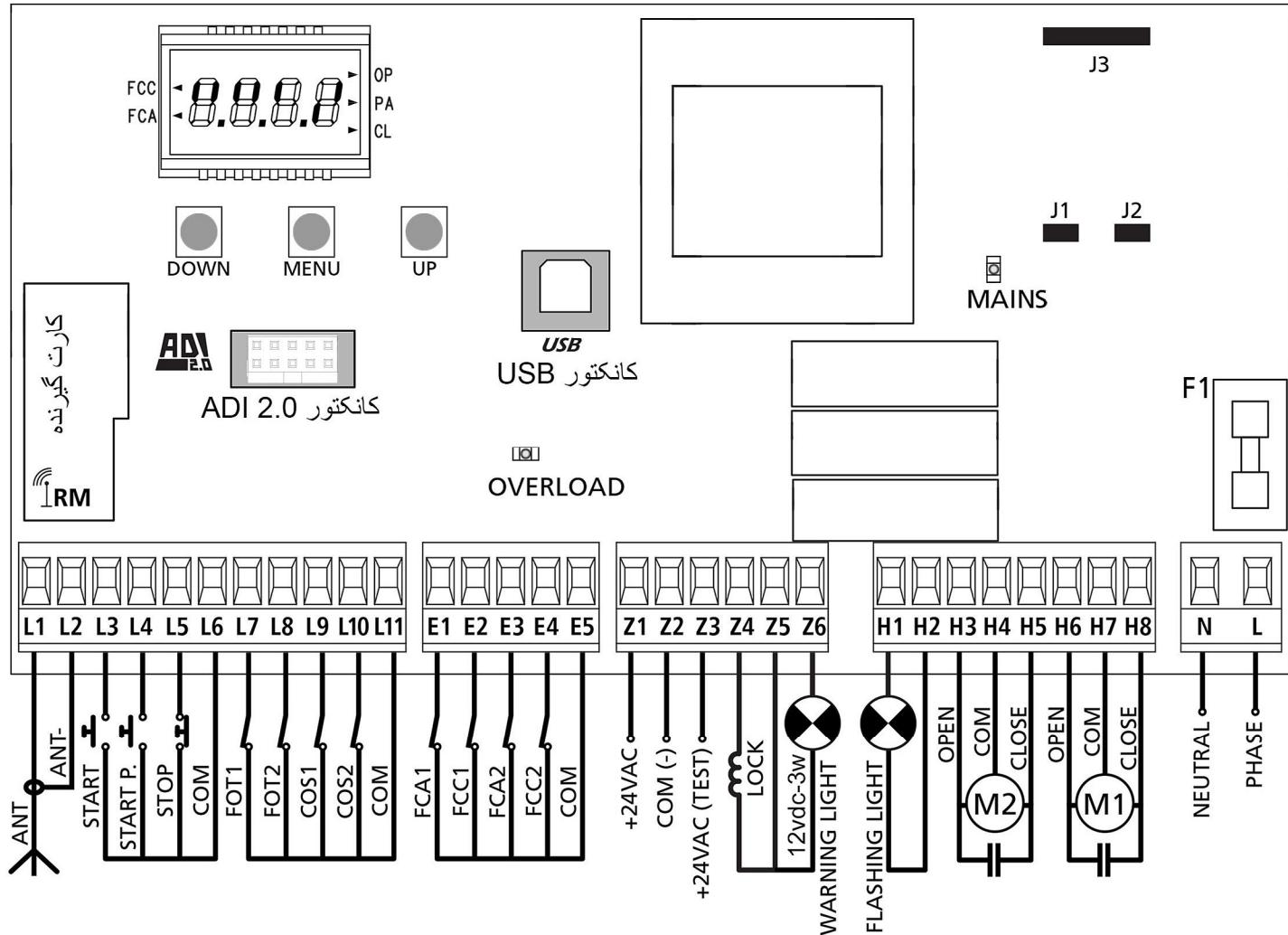


5- اتصالات الکتریکی CALYPSO

توجه : کابل خروجی از اپراتور را طوری نصب کنید که در هنگام باز و بسته شدن لنگه دربها چار کشیدگی نشود.



6- مشخصات برد کنترل CITY1-EVO



منبع تغذیه قفل برقی 12VAC	Z4-Z5
لامپ نمایشگر وضعیت باز/بسته بودن درب 12vdc	Z5-Z6
فلاشر 230Vac-40W	H1-H2
موتور 2 - فرمان OPEN	H3
موتور 2 - مشترک COM	H4
موتور 2 - فرمان CLOSE	H5
موتور 1 - فرمان OPEN	H6
موتور 1 - مشترک COM	H7
موتور 1 - فرمان CLOSE	H8
ورودی برق شهری - نول 230VAC	N
ورودی برق شهری - فاز 230VAC	L
فیوز 5A	F1
ال ای دی (روشن: جریان برق شهری وصل می باشد)	mains
ال ای دی (روشن: اضافه باری در منبع تغذیه وسایل جانبی متصل شده به تابلو فرمان وجود دارد)	overload
نمایش فعل شدن میکروسوئیج انتهای کورس باز شدن	FCC
نمایش فعل شدن میکروسوئیج انتهای کورس باز شدن	FCA
لنگه دربها در حال باز شدن می باشند	OP
توقف موقت (لنگه درب ها باز شده اند)	PA
لنگه دربها در حال بسته شدن می باشند	CL

مغزی سیم آتنن	L1
شیلد سیم آتنن	L2
فرمان باز/بسته شدن کامل درب (N.O)	L3
فرمان نفر رو (N.O)	L4
فرمان توقف اضطراری (N.C)	L5
مشترک COM (-)	L6
چشمی مابین درب مدل 1 (N.C)	L7
چشمی مابین درب مدل 2 (N.C)	L8
لبه ایمنی مدل 1 - (ثبت)	L9
لبه ایمنی مدل 2 - (تحرک)	L10
مشترک COM (-)	L11
میکروسوئیج انتهای کورس باز شدن موتور1(N.C)	E1
میکروسوئیج انتهای کورس بسته شدن موتور1(N.C)	E2
میکروسوئیج انتهای کورس باز شدن موتور2(N.C)	E3
میکروسوئیج انتهای کورس بسته شدن موتور2(N.C)	E4
مشترک COM (-)	E5
+24VAC (تغذیه چشمی ها و دیگر وسایل جانبی)	Z1
مشترک منبع تغذیه COM (-)	Z2
منبع تغذیه چشمی فرستنده (TX) برای تست عملکردی	Z3

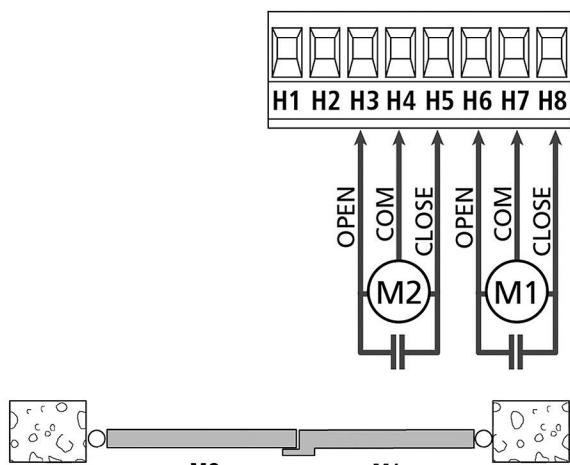
در کورس بسته شدن ، ابتدا موتور M2 شروع به بسته شدن می کند و پس از یک تاخیر حرکتی که توسط منوی r.Ch قابل تنظیم است ، موتور M1 شروع به بسته شدن می کند.

منوهای r.AP و r.Ch برای جلوگیری از برخورد لنگه دربها به یکدیگر در کورس باز و بسته شدن در نظر گرفته شده است.

توجه : در حالتی که درب تک لنگه می باشد ، سیم های جک باید به ترمینال های موتور M1 متصل شود. همچنین منوی t.AP2 را در وضعیت صفر تنظیم نمایید.

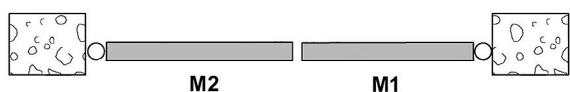
- سیم های موتور M1 را به شرح زیر متصل کنید:
- سیم قوه ای به ترمینال H6 (فرمان باز OPEN) (OPEN)
- سیم مشکی به ترمینال H8 (فرمان بسته CLOSE) (CLOSE)
- سیم آبی به ترمینال H7 (مشترک COM) (COM)
- خازن راه انداز به ترمینالهای H6-H8

- سیم های موتور M2 را به شرح زیر متصل کنید:
- سیم قوه ای به ترمینال H3 (فرمان باز OPEN) (OPEN)
- سیم مشکی به ترمینال H5 (فرمان بسته CLOSE) (CLOSE)
- سیم آبی به ترمینال H4 (مشترک COM) (COM)
- خازن راه انداز به ترمینالهای H3-H5



اگر به هر دلیلی لنگه دربها به اشتباه بسته شوند (لنگه درب 1 قبل از لنگه درب 2 بسته شود) برد کنترل این اشتباه را تشخیص داده و پس از بسته شدن کامل درب ، مجدداً مقداری باز می شود تا این ترتیب بسته شدن را اصلاح کند.

اگر لنگه دربها پس از بسته شدن بر روی هم قرار نمی گیرند ، لازم است تاخیر بسته شدن لنگه دربها را توسط منوی r.CH به عدد صفر تغییر دهید تا قابلیت کنترل ترتیب بسته شدن فوق غیر فعال شود.



6.2 - شستی توقف اضطراری (stop)

برای بالا بردن ضریب اینمی عملکرد سیستم ، امکان نصب شستی توقف اضطراری در این برد کنترل در نظر گرفته شده است.

با فشار دادن این شستی ، حرکت درب متوقف خواهد شد.

برد کنترل دیجیتالی CITY1-EVO محصولی ابتکاری از کمپانی V2 می باشد که عملکرد اینمی و موثر دربهای لوایی را تضمین می کند.

این برد کنترل دارای ویژگی هایی به شرح زیر می باشد :

- مجهز به صفحه نمایشگر برای تنظیم راحت تر و سریع تر منوها
- کنترل اتوماتیک جریان نول رله ها

- تشخیص مانع بوسیله نظارت بر ولتاژ خازن راه انداز جکها
- تنظیم اتوماتیک زمان کارکرد موتورها
- تست عملکردی وسایل اینمی (چشمی ها ، لبه اینمی) قبل از هر بار باز شدن لنگه دربها

- غیر فعال کردن ورودی ترمینالهای وسایل اینمی با کنکات N.C از طریق منوهای مربوطه (چشمی ها ، لبه اینمی ، شستی stop) با غیر فعال کردن منوی مربوطه دیگر نیازی به نصب جامپرهای این ترمینالها نمی باشد.

- امکان محدود کردن دسترسی افراد به محیط برنامه ریزی ، از طریق قفل نرم افزاری (مژول طرح فلاش CL1+)

- مجهز به کانکتور ADI 2.0 برای اتصال مژول های آپشن کمپانی V2 (مثال : مژول طرح فلاش CL1+)

- مجهز به کانکتور USB برای اتصال برد کنترل به کامپیوتر و کنترل و برنامه ریزی برد کنترل از طریق نرم افزار مربوطه

- مجهز به کانکتور مرتبط با مژول LOW ENERGY EnSA اگر این مژول را بر روی برد کنترل نصب و منوی را فعال نمایید ، در حالتی که درب بی حرکت باشد ، این مژول مصرف برق برد کنترل و وسایل جانبی متصل به آن را مدیریت کرده و مصرف برق را کاهش می دهد.

مشخصات فنی تابلو فرمان به شرح زیر می باشد.

CITY1-EVO	منبع تغذیه
230V / 50Hz	حداکثر توان بارگذاری موتورها
40%	سیکل عملکردی
0,45 W	توان مصرفی در حالت standby (low energy) (با نصب مژول)
10W	حداکثر توان مصرفی وسایل جانبی
24 ولت متصل به برد کنترل	ولت متصل به برد کنترل
5A	فیوز تابلو فرمان
1600 g	وزن تابلو فرمان
295 x 230 x 100 mm	ابعاد تابلو فرمان
-20 ° +60°C	حدوده مجاز درجه حرارت محیط
IP55	درجه حفاظت تابلو فرمان

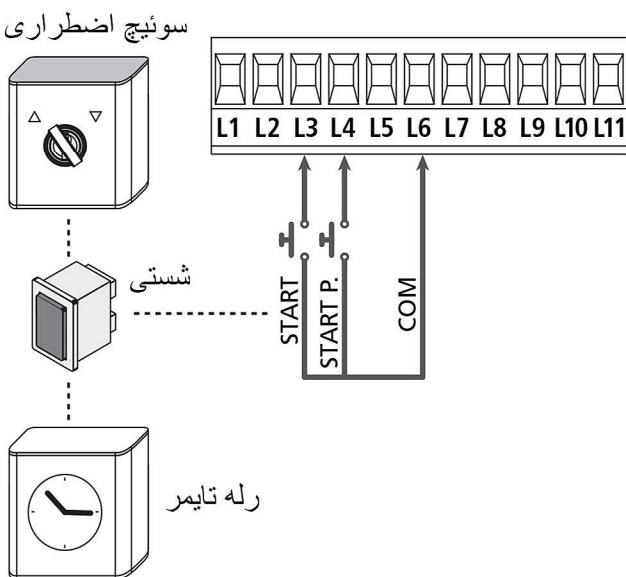
اخطار : قبل از انجام سیم بندی ، جریان برق شهری سیستم را قطع نمایید.

6.1 - موتورها

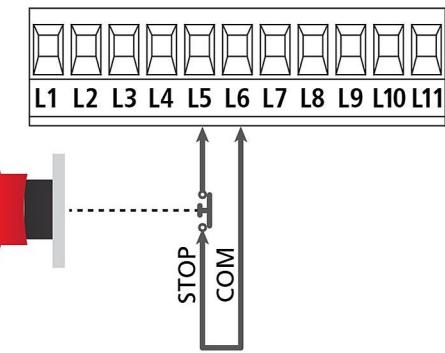
برد کنترل CITY1-EVO برای کنترل یک و یا دو موتور طراحی شده است.

در کورس باز شدن ، ابتدا موتور M1 شروع به باز شدن می کند و پس از یک تاخیر حرکتی که توسط منوی r.AP قابل تنظیم است ، موتور M2 شروع به باز شدن می کند.

رله تایمر را مطابق شکل زیر به ترمینال Start P و Start متصل نمایید.



این شستی باید کنکات N.C داشته باشد و به ترمینالهای L5-L6 متصل شود. همچنین منوی Stop را نیز فعال نمایید.

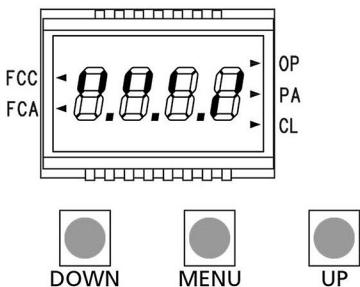


اگر در مدت زمان شمارش معکوس برای بسته شدن اتوماتیک این شستی فشار داده شود، بسته شدن اتوماتیک درب غیرفعال می شود. برای بسته شدن درب باید با ریموت به سیستم فرمان بسته شدن بدھید.

توجه : در صورتی که ریموت کنترل بیش از 2 دکمه داشته باشد، دکمه شماره 3 ریموت را می توانید برای فرمان توقف اضطراری (stop) فعال نمایید.

فرمان Start از طریق دکمه شماره 1 ریموت و فرمان P از طریق دکمه شماره 2 ریموت قابل اجرا می باشد.

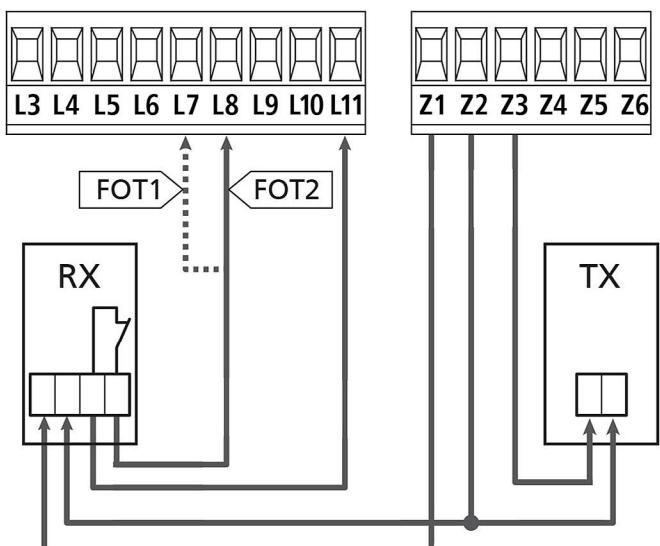
روش دیگر اجرای این دو فرمان از طریق شستی های موجود بر روی برد کنترل می باشد.



در این حالت با فشار دادن شستی UP فرمان Start و با فشار دادن شستی DOWN فرمان Start P اجرا خواهد شد.

6- چشمی ها

CITY1-EVO چشمی را به دو حالت می توانید به برد کنترل متصل نمایید :



این شستی باید کنکات N.C داشته باشد و به ترمینالهای L5-L6 متصل شود. همچنین منوی Stop را نیز فعال نمایید.

از طریق منوی Start ، حالت های زیر برای این دو فرمان قابل تنظیم می باشد :

- حالت پیش فرض (Standard mode)
فرمان ترمینال Start : باز و بسته شدن کامل درب
فرمان ترمینال Start P : نیمه باز شدن درب (نفر رو)

- حالت Open/Close command
فرمان ترمینال Start : باز شدن کامل درب
فرمان ترمینال Start P : بسته شدن درب

- حالت Dead man operation
فرمان ترمینال Start : باز شدن درب
فرمان ترمینال Start P : فرمان بسته شدن
توجه : در این حالت تا زمانی که شستی و یا دکمه ریموت را نگه داشته اید ، درب حرکت می کند و به محض رها کردن شستی و یا دکمه ریموت ، حرکت درب متوقف می شود.

- حالت Timer mode
با نصب یک رله تایмер ، این امکان وجود دارد که درب در ساعت هایی از شباهه روز باز باقی بماند.
فرمان ترمینال Start : کنترل باز شدن کامل درب
فرمان ترمینال Star P : کنترل نیمه باز شدن درب (نفر رو)

تا زمانی که کنکات ترمینال L3-L6 و یا L4-L6 بسته باقی بماند، درب باز باقی خواهد ماند. با باز شدن این کنکات ، درب پس از شمارش معکوس بسته شدن اتوماتیک ، شروع به بسته شدن خواهد کرد.

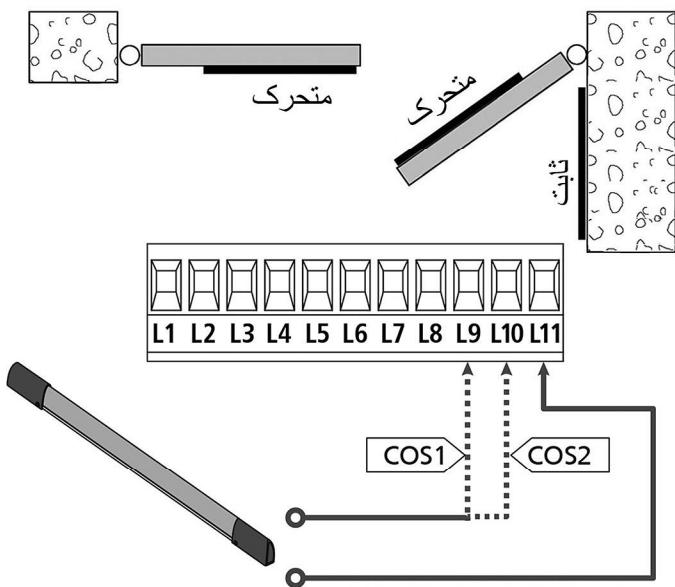
توجه : قبل از فعال کردن حالت Time mode ، بسته شدن اتوماتیک را توسط منوی Ch.AU فعال نمایید.

6- لبه ایمنی

نصب لبه ایمنی بر روی دربهای پارکینگی لوایی ، در ایران مرسوم نمی باشد.

این وسیله ایمنی ، همانند چشمی به منظور تامین ایمنی تردد دربهای اتوماتیک طراحی شده است و مطابق شکل زیر به دو حالت ثابت و متحرک در دربهای پارکینگی لوایی قابل نصب می باشد.

ترمینالهای L9-L11 برای لبه ایمنی ثابت و L10-L11 برای حالت متحرک در نظر گرفته شده است.



6- تنظیم انتهای کورس حرکتی توسط میکروسوئیج

اپراتور CALYPSO اپراتوری فاقد میکروسوئیج می باشد و ابتدا و انتهای کورس حرکتی آن توسط استاپرهای مکانیکی و زمان کارکرد موتور تعریف می شود.

با توجه به اینکه برد کنترل CITY1-EVO برای مدل های مختلف اپراتور لوایی و کشویی کمپانی V2 طراحی شده است ، ترمینالهای مرتبط با میکروسوئیج در مدل های مذکور مورد استفاده قرار می گیرد.

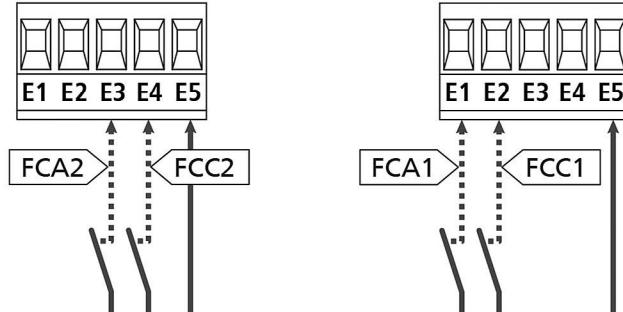
میکروسوئیج اپراتور مطابق توضیحات زیر به برد کنترل نصب می شود (کنکات بسته N.C میکروسوئیج مورد استفاده قرار می گیرد) :

ترمینال E1-E5 : میکروسوئیج انتهای کورس باز شدن موتور 1

ترمینال E2-E5 : میکروسوئیج انتهای کورس بسته شدن موتور 1

ترمینال E3-E5 : میکروسوئیج انتهای کورس باز شدن موتور 2

ترمینال E4-E5 : میکروسوئیج انتهای کورس بسته شدن موتور 2



7- حالت 1 (FOTO 1)

در این حالت چشمی در قسمت داخلی محوطه و در محدوده خارج از مسیر حرکت درب نصب می شود و در هنگام باز و بسته شدن درب فعال می باشد.

اگر مانع مانند اتومبیل ارتباط چشمی ها را در هنگام حرکت درب قطع کند، برد کنترل حرکت درب را متوقف می کند.

پس از کنار رفتن مانع از بین چشمی ها، دربهای کاملا باز می شوند. در این حالت از ترمینال FOTO1 برای نصب چشمی استفاده می شود.

7- حالت 2 (FOTO 2)

در این حالت که روش رایج نصب در ایران می باشد ، چشمی در قسمت بیرونی درب نصب می شود و فقط در هنگام بسته شدن درب فعال می باشد.

اگر مانع مانند اتومبیل ارتباط چشمی ها را در هنگام بسته شدن درب قطع کند، برد کنترل حرکت درب را بدون وقه معکوس کرده و درب باز می شود. در این حالت از ترمینال FOTO2 برای نصب چشمی استفاده می شود.

توجه : در برد کنترل CITY1-EVO ولتاژ 24VAC برای تغذیه چشمی ها در نظر گرفته شده است و ترمینالهای این منبع تغذیه توسط فیوز الکترونیکی در برابر اضافه بار محافظت می شوند. همچنین این برد کنترل این قابلیت را دارد که یک تست عملکردی قبل از هر بار باز شدن درب از چشمی ها به عمل آورد.

اخطر : مطابق توصیه کمپانی V2 ، سیم های مرتبط با چشمی نباید از لوله برقی که برای سیم های موتور استفاده شده ، عبور داده شوند.

برای اتصال چشمی های گیرنده (RX) و فرستنده (TX) به برد کنترل :

- سیم های منبع تغذیه چشمی فرستنده را به ترمینالهای Z2-Z3

- سیم های منبع تغذیه چشمی گیرنده را به ترمینالهای Z1-Z2

- در حالت 1 نصب چشمی ، ترمینالهای COM/N.C چشمی گیرنده باید به ترمینالهای L7-L11 برد کنترل نصب شوند.

توجه : حالت 1 نصب چشمی مرتبط با منوی Fot1 می باشد.

- در حالت 2 نصب چشمی ، ترمینالهای COM/N.C چشمی گیرنده باید به ترمینالهای L8-L11 برد کنترل نصب شوند.

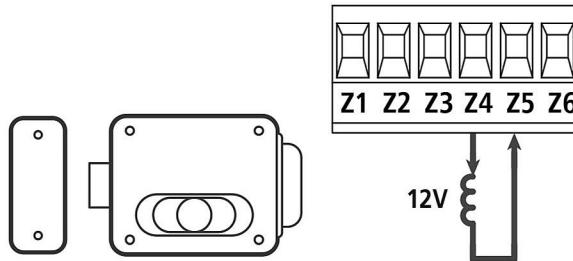
توجه : حالت 2 نصب چشمی مرتبط با منوی Fot2 می باشد.

توجه : اگر بیش از یک جفت چشمی در دهانه ورودی نصب می کنید، این چشمی ها باید به صورت سری به یکدیگر متصل شوند.

توجه : اگر از چشمی های انعکاسی (آینه ای) استفاده می کنید ، سیم های منبع تغذیه را برای انجام تست عملکردی برد کنترل به ترمینالهای Z2-Z3 نصب کنید.

6.7 - انکودر

اپراتور CALYPSO اپراتوری فاقد انکودر می باشد .
با توجه به اینکه برد کنترل CITY1-EVO برای مدل های مختلف اپراتور لولایی و کشویی کمپانی V2 طراحی شده است ، ترمینالهای مرتبط با انکودر در مدلها مذکور مورد استفاده قرار می گیرد.



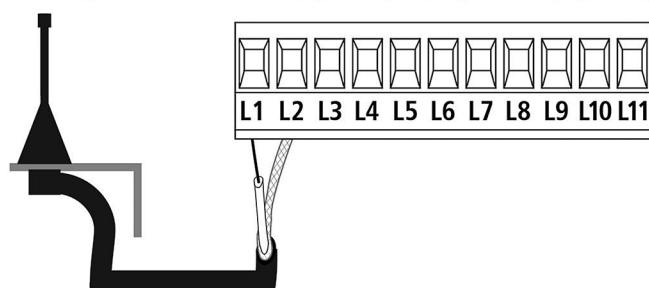
دو منوی دیگر برای آزاد شدن راحت تر زبانه قفل و چفت شدن مطمئن تر زبانه قفل در نظر گرفته شده است :

: 1- قابلیت آزاد شدن راحت تر زبانه قفل (Backlash time) : در صورتی که این قابلیت از طریق منوی t.1nu فعال شود ، قبل از باز شدن درب ، موتورها در جهت بسته شدن حرکت کرده و پس از آزاد شدن زبانه قفل ، لنگه دربها در جهت باز شدن شروع به حرکت می کنند.

: 2- قابلیت چفت شدن (fast closing time after slow down) در صورتی که این قابلیت از طریق منوی t.CuE فعال شود ، پس از اتمام محدوده سرعت آهسته در انتهای کورس بسته شدن ، موتورها با سرعت عادی به درب فشار می آورند تا زبانه قفل راحت تر چفت شود.

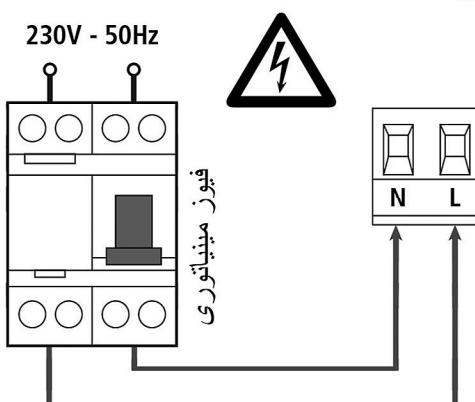
6.11 - آنلن

برای افزایش محدوده تحت پوشش ریموت و کارت گیرنده ، پیشنهاد می شود آنلن را نصب نمایید. برای این منظور ، مغزی سیم آنلن را به ترمینال L1 و شیلد را به ترمینال L2 متصل نمایید.



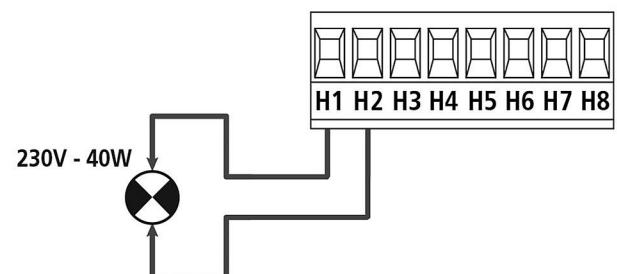
6.12 - منبع تغذیه

جریان برق شهری 220Vac- 50Hz را به ترمینالهای N / L برد کنترل متصل نمایید.
پیشنهاد می شود یک فیوز مینیاتوری قبل از جریان ورودی به برد کنترل تعییه نمایید.

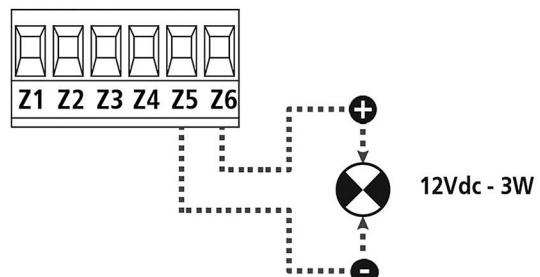


بوبین قفل را مدیریت نمایید.

ترمینال H1-H2 برای نصب فلاش در نظر گرفته شده است.
این ترمینال در زمان کارکرد موتورها ، با ولتاژ دائم 220V-40W ، فلاشر را تغذیه خواهد کرد.



6.9 - لامپ نشانگر وضعیت باز / بسته درب



خروجی این ترمینال از طریق منوی SP1A قابل کنترل می باشد.

به این ترمینال می توانید یک لامپ 12Vdc-3W 12Vdc-3W متصل کنید و از طریق این لامپ ، وضعیت باز / بسته بدن درب را از محلی که درب قابل رویت نمی باشد (اتفاق مونیتورینگ) کنترل نمایید.

کاربرد دیگر این ترمینال برای نصب فلاشر با ولتاژ تغذیه 12Vdc-3W می باشد.

اخطار : در هنگام نصب لامپ نشانگر و یا فلاشر به این ترمینال ، به قطب مثبت / منفی آن توجه نمایید.

6.10 - قفل برقی

سیم های قفل را به ترمینالهای Z4-Z5 متصل نمایید.
توجه : قفل مورد نظر باید 12V باشد.

از طریق منوهای t.SER و t.ASE می توانید زمان تحریک

6.13 - کارت گیرنده و ریموت کنترل

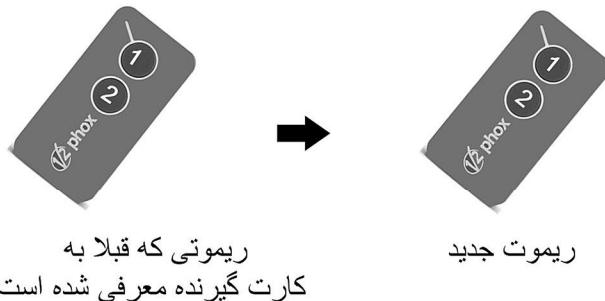
کد ریموت جدید فعال می کنید. بنابراین نیازی به بازکردن درب تابلو فرمان نمی باشد.

- شستی 1 و 2 ریموتی که قبلاً به کارت گیرنده معرفی شده است را به طور همزمان فشار داده و حدود 8 ثانیه نگه دارید.
- دو شستی را رها کنید.

- اگر شستی 1 ریموت قدیمی به کارت گیرنده معرفی شده است، از لحظه رها کردن شستی های 1 و 2 ریموت فوق، 5 ثانیه فرست دارید تا شستی 1 **ریموت جدید** را فشار داده و سپس رها کنید.

- به این روش، شستی 1 ریموت جدید معرفی می شود.
- سپس زمان 5 ثانیه فوق تکرار می شود تا شستی 2 ریموت جدید را به روش فوق معرفی کنید و یا ریموت جدید دیگری را معرفی نمایید.

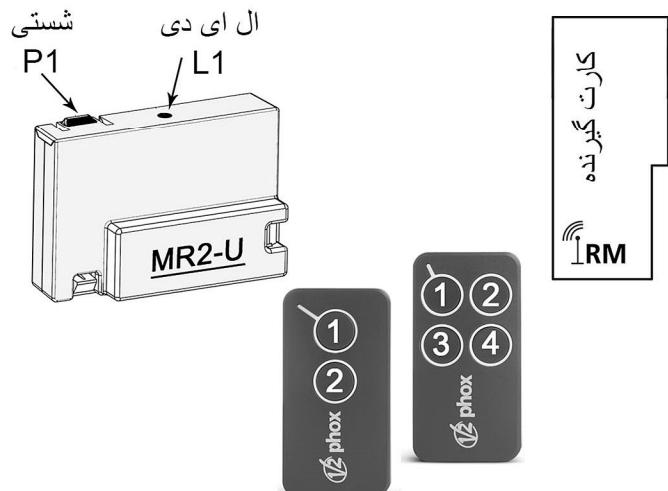
توجه: شستی 2 ریموت جدید در صورتی معرفی می گردد که شستی 2 ریموت قدیمی به کارت گیرنده معرفی شده باشد.



ریموتی که قبلاً به کارت گیرنده معرفی شده است

- در کارت گیرنده U-MR2 ، چهار کanal به شرح زیر در نظر گرفته شده است :
- کanal 1 : فرمان باز / بسته شدن کامل درب
 - کanal 2 : فرمان نیمه باز شدن درب (نفر رو)
 - کanal 3 : توقف اضطراری (STOP)
 - کanal 4 : عملکردی ندارد

حداکثر تا 1008 ریموت کنترل را می توانید به کارت گیرنده معرفی نمایید.



به دو روش می توانید ریموت کنترل معرفی نمایید :

روش 1

- شستی P1 را فشار دهید. ال ای دی L1 روشن می شود.
- شستی P1 را رها کنید. L1 خاموش می شود.
- سپس L1 به مدت 5 ثانیه شروع به چشمک زدن می کند.
- در این 5 ثانیه، کanal 1 ریموت را فشار دهید. L1 خاموش و مجدد روشن می شود و 5 ثانیه برای معرفی کanal 1 ریموت های بعدی تکرار می شود.

- اگر می خواهید کanal 2 ریموت را معرفی کنید، در وضعیت چشمک زدن 5 ثانیه، یکبار شستی P1 را فشار داده و رها کنید. مدل چشمک زدن از تکی به دوتایی تغییر می کند و 5 بار تکرار می شود. در فاصله این 5 بار چشمک زدن، کanal 2 ریموت های مورد نظر را فشار دهید.

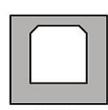
- اگر می خواهید کanal 3 ریموت را معرفی کنید، در وضعیت چشمک زدن 5 ثانیه، دوبار شستی P1 را فشار داده و رها کنید. مدل چشمک زدن از تکی به سه تایی تغییر می کند و 5 بار تکرار می شود. در فاصله این 5 بار چشمک زدن، کanal 3 ریموت های مورد نظر را فشار دهید.

روش 2 (در ریموت های مدل Phox)

توجه: در این روش با استفاده از یکی از ریموت هایی که قبلاً به کارت گیرنده معرفی شده است، کارت گیرنده را برای دریافت

روش پاک کردن کلیه ریموت ها از حافظه کارت گیرنده

- منبع تغذیه 220V برد کنترل را قطع کنید.
- شستی P1 را فشار داده و نگه دارید.
- منبع تغذیه برد کنترل را وصل کنید.
- ال ای دی L1 روشن می شود. شستی P1 را رها کنید.
- کلیه کدهای موجود در کارت گیرنده پاک می شود.



6.14 - کانکتور USB

توسط کانکتور USB موجود بر روی برد کنترل، می توانید تابلو فرمان را به کامپیوتر متصل نمایید. برای این منظور نیاز به نصب نرم افزار + V2+ (ورژن 2 یا ورژن های بالاتر) بر روی کامپیوتر می باشد.

- از طریق این نرم افزار موارد زیر قابل دسترسی می باشد :
- ارتقا نسخه نرم افزاری برد کنترل
- تغییر و تنظیم منوها
- مشاهده عملکردهای سیستم مانند تعداد تردد انجام شده و غیره.

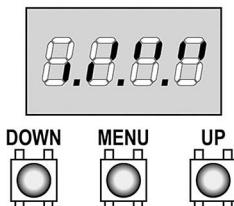
برای اطلاعات بیشتر به کاتالوگ مرتبط با نرم افزار مراجعه نمایید.

- باز شدن به درب داده اند.
- اگر فلاش وسطی روشن باشد ، درب به طور موقت متوقف شده و شمارشگر برد کنترل در حال است.
- اگر فلاش پایینی روشن باشد ، درب در حال بسته شدن می باشد.
- اگر فلاش پایینی چشمک زن باشد ، به این معنی است که وسایل تشخیص مانع (چشمی، لبه ایمنی، سنسور تشخیص مانع) فرمان بسته شدن به درب داده اند.

فلشهای موجود در سمت چپ صفحه نمایش ، مرتبط با میکروسوئیچهای انتهای کورس باز و بسته شدن می باشد. با توجه به اینکه اپراتور CALYPSO قادر میکروسوئیج می باشد، این فلاشها غیرفعال می باشند.

7.1 - کاربرد DOWN/MENU/UP در برنامه ریزی برد کنترل

برد کنترل CITY1-EVO دارای 5 منوی اصلی و چند منوی فرعی برای برنامه ریزی سیستم می باشد. برای دسترسی به این منوها و اعمال تغییرات مورد نظر در آنها، سه شستی DOWN / MENU / UP در نظر گرفته شده است.



پنج منوی اصلی به شرح زیر می باشند:

1- منوی Pr.S (Basic programming)

از طریق این منو می توانید به چند منوی پرکاربرد برای برنامه ریزی برد کنترل دسترسی پیدا کنید.

2- منوی Pr.F (Advanced programming)

از طریق این منو می توانید به کلیه منوهای موجود در برد کنترل دسترسی پیدا کنید.

3- منوی Cnt (Counters)

از طریق این منو می توانید به شمارشگر عملکرد های اپراتور دسترسی پیدا کنید.

4- منوی APP (Self-learning of working time)

از طریق این منو می توانید به تنظیم اتوماتیک زمان بندی کارکرد جکها دسترسی پیدا کنید.

5- منوی dEF (Load default parameters)

از طریق این منو می توانید تنظیمات کلیه منوها را به حالت پیش فرض اولیه باز گردانید.

برای دسترسی به منوهای اصلی فوق ، شستی MENU را فشار داده و نگه دارید. با اختلاف چند ثانیه و به ترتیب فوق ، این منوها بر روی صفحه نمایش ظاهر می شوند.

برد کنترل CITY1-EVO مجهز به کانکتور 2.0 ADI برای اتصال مازول های آپشن (optional moduls) کمپانی V2 می باشد . (مثل : مازول طرح فلاش CL1+)

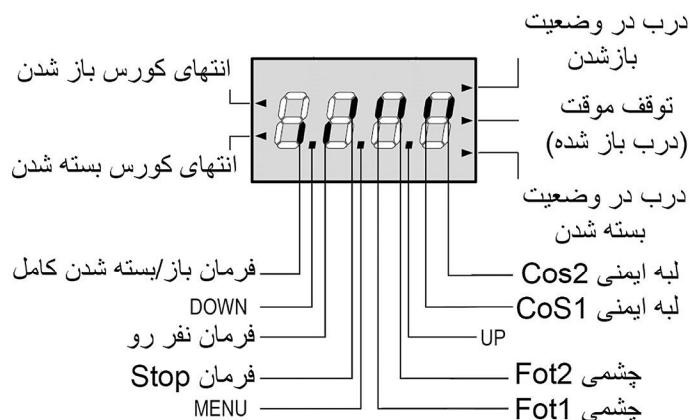
برای اتصال مازول های آپشن کمپانی V2 به این کانکتور ، لازم است منوی Rd1 را فعال نمایید.

برای اطلاعات بیشتر ، به راهنمای مازول مورد نظر مراجعه نمایید.

7- صفحه نمایشگر برد کنترل

با وصل شدن جریان برق سیستم ، برد کنترل برای کنترل عملکرد صحیح صفحه نمایش ، به مدت 1.5 ثانیه اعداد 8.8.8.8 را بر روی این صفحه ، نمایش می دهد. سپس شناسه (ID) برد کنترل با مشخصه (Evo1) و نسخه نرم افزاری برد کنترل (Pr1.0) (بر روی این صفحه ، نمایش داده می شود).

هر یک از علائمی که بر روی این صفحه ظاهر می شود ، نشان دهنده یک عملکرد و یا یک وضعیت برد کنترل می باشد. در شکل زیر این علائم نمایش داده شده است.



خطوط مشکلی رنگ عمودی ، مرتبط با کنکات ترمینالهای L3 تا L11 و E1 تا E5 برد کنترل می باشد.

اگر این خطوط در قسمت پایین صفحه نمایش باشد، کنکات ترمینال مربوطه باز است و اگر در قسمت بالا قرار بگیرد، کنکات ترمینال مربوطه بسته شده است.

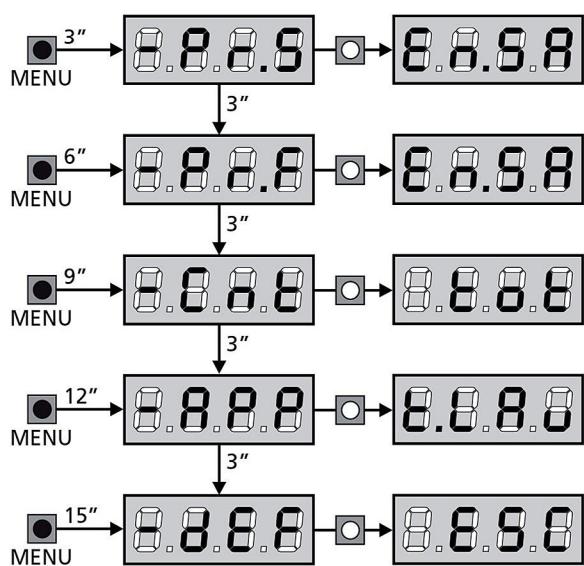
به عنوان مثال در شکل بالا کنکات ترمینال "چشمی مدل 2" که مرتبط با ترمینال L8-L11 تا E1-E5 می باشد، در وضعیت بسته قرار دارد.

نقاطه های موجود بین خطوط مشکلی رنگ عمودی، مرتبط با شستی های UP / DOWN / MENU صفحه نمایش می باشد. اگر این شستی ها را فشار دهید، این نقطه ها نمایش داده می شوند.

فلشهای موجود در سمت راست صفحه نمایش ، وضعیت حرکتی درب را به شرح زیر نمایش می دهد:

- اگر فلاش بالایی روشن باشد ، درب در حال باز شدن می باشد.
- اگر فلاش بالایی چشمک زن باشد ، به این معنی است که وسایل تشخیص مانع (چشمی، لبه ایمنی، سنسور تشخیص مانع) فرمان

برای دسترسی به منوهای زیر شاخه هر یک از 5 منوی اصلی ، به روش زیر عمل کنید :
زمانی که منوی اصلی مورد نظر بر روی صفحه نمایش ظاهر شد ، شستی MENU را رها کنید. اولین منوی زیر شاخه نمایش داده می شود و شما می توانید از طریق شستی های UP / DOWN به دیگر منوهای زیر شاخه دسترسی پیدا کنید.



همچنین برای مشاهده حالت پیش فرض هر یک از منوهای زیرشاخه و تغییر آن ، شستی MENU را در حالتی که آن منو بر روی صفحه نمایش موجود است ، فشار دهید. سپس توسط شستی های UP / DOWN پیش فرض را تغییر دهید.

نحوه ورود به 5 منوی اصلی ، به طور شماتیک در شکل رو برو نمایش داده شده است.

شستی MENU را فشار دهید.

شستی MENU را رها کنید.

8- برنامه ریزی سریع برد کنترل (Quick configuration)

این برد کنترل دارای یک دستور العمل برنامه ریزی سریع برای تنظیم زمان کارکرد موتورها در کورس باز و بسته شدن می باشد.
توصیه کمپانی V7 این است که قبل از اعمال تغییرات در پیش فرض هر یک از منوهای ، ابتدا این دستور العمل را اجرا کنید و پس از آن تغییرات مورد نیاز ، در منوی مورد نظر را اعمال نمایید.

مراحل برنامه ریزی به شرح زیر می باشد :

1- حالت پیش فرض منوهای تابلو فرمان را ، به روش توضیح داده شده در بخش 9 این راهنمای فعال نمایید.

توجه : در حالت پیش فرض ، چشمی حالت 2 (FOTO 2) فعال می باشد. بنابراین چشمی را به ترمینال مربوط به FOTO2 نصب نمایید.

اخطار : در حالت پیش فرض ، هر دو موتور (دولنگه) فعال می باشند. در صورتی که درب تک لنگه می باشد و فقط یکی از جکها نصب می شود ، مقدار عددی منوی t.AP2 را به صفر تغییر دهید .

2- در حالت پیش فرض به غیر از ترمینال 2 FOTO2 ، مابقی ترمینالهای مرتبط با تجهیزات ایمنی (FOT1,COS1,CO2,STOP) با کنکات N.C ، از طریق منوهای مربوطه غیر فعال (no) می باشند و نیازی به نصب جامپر ندارند.

3- سیم بندی صحیح موتورها را به روش زیر کنترل نمایید :

a. توسط شستی متصل به ترمینال START و یا توسط ریموت (دکمه START) ، به موتور ها فرمان بدھید. موتورها باید در جهت باز شدن حرکت کنند.

b. اگر هر یک از موتورها به جای باز شدن در جهت بسته شدن حرکت کند ، سیم OPENING/CLOSING موتور مربوطه را بر روی برد کنترل جابجا نمایید.

c. اگر ترتیب باز شدن موتورها اشتباه می باشد ، سیم های موتور 1 و 2 را با یکدیگر جابجا نمایید.

4- به روش توضیح داده شده در بخش 10 این راهنمای ، مراحل زمان بندی را انجام دهید.

5- عملکرد صحیح جکها را باز و بسته کردن در بها کنترل نمایید . در صورت نیاز به تنظیمات تکمیلی ، این تنظیم را از طریق منوی مربوطه اعمال نمایید.

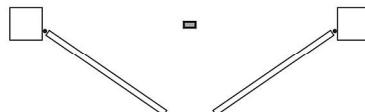
10- زمان بندی موتورها

به روش زیر می توانید زمان باز و بسته شدن موتورها را به طور اتوماتیک تنظیم نمایید.

توجه : قبل از شروع برنامه ریزی موارد زیر را کنترل نمایید:

- منوی Ad, مرتبط با کانکتور ADI باید در وضعیت no تنظیم شده باشد. (پیش فرض)
- منوی Strt باید در وضعیت StAn تنظیم شده باشد.(پیش فرض)

قبل از شروع برنامه ریزی ، لنگه درب (ها) باید در وضعیت نیمه باز باشند.



توجه : اگر درب تک لنگه می باشد و فقط موتور 1 را نصب می کنید، زمان کارکرد موتور 2 را توسط منوی t.AP2 در وضعیت صفر قرار دهید . ($tAP2=0$)

1- شستی MENU را فشار داده و نگه دارید.

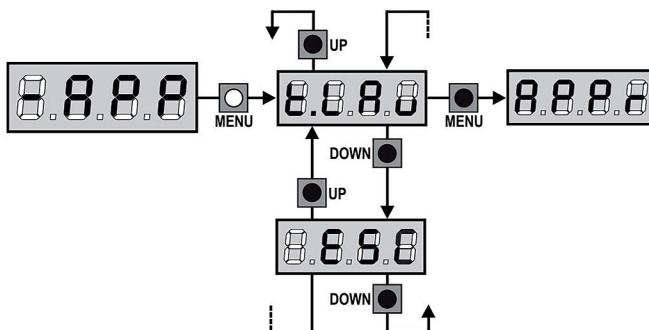
2- زمانی که منوی APP- بر روی صفحه نمایش ظاهر شد ، شستی MENU را رها کنید. کلمه ESC نمایش داده می شود. (توجه : در این مرحله ، برای خروج از محیط منوها می توانید شستی MENU را فشار دهید)

3- شستی DOWN را فشار داده و رها کنید. کلمه t.LAU نمایش داده می شود.

4- شستی MENU را فشار داده و رها کنید. زمان بندی اتوماتیک به شرح زیر آغاز خواهد شد.

توجه : مراحل زمان بندی اتوماتیک مطابق با درب تک لنگه و دو لنگه متفاوت خواهد بود. این دو حالت در جدول صفحه بعد به طور مجزا توضیح داده شده است.

(نمایش شماتیک مراحل 1 تا 4 توضیح داده شده در قسمت بالا)



9- فعال کردن حالت پیش فرض منوها

در صورت نیاز می توانید کلیه منوها را به تنظیمات پیش فرض برد کنترل تغییر دهید.

اخطار: پس از انجام این مرحله ، کلیه تنظیمات انجام شده توسط نصاب حذف شده و تنظیمات پیش فرض برد کنترل جایگزین خواهد شد.

1- شستی MENU را فشار داده و نگه دارید.

2- زمانی که منوی dEF- بر روی صفحه نمایش ظاهر شد ، شستی MENU را رها کنید. کلمه ESC نمایش داده می شود. (توجه : در این مرحله ، برای خروج از محیط منوها می توانید شستی MENU را فشار دهید)

3- اگر این برد کنترل به جک CALYPSO نصب شده است ، شستی UP را فشار داده و رها کنید . کلمه AntE نمایش داده می شود.

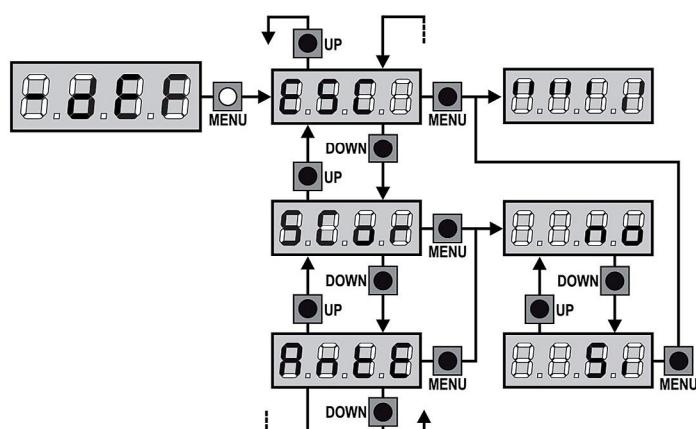
4- اگر این برد کنترل به اپراتور دربهای غیر لو لاپی (کشویی و غیره) نصب شده است ، شستی DOWN را فشار داده و رها کنید. کلمه SCor نمایش داده می شود.

5- شستی MENU را فشار داده و رها کنید . کلمه no نمایش داده می شود.

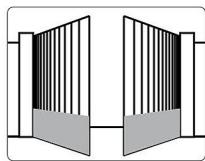
6- شستی DOWN را فشار داده و رها کنید . کلمه S نمایش داده می شود.

7- سپس شستی MENU را مجددا فشار داده و رها کنید . کلیه منوها به تنظیمات پیش فرض برد کنترل باز می گردند و به طور اتوماتیک از محیط منوها خارج می شوید.

(نمایش شماتیک مراحل 1 تا 5 توضیح داده شده در قسمت بالا)

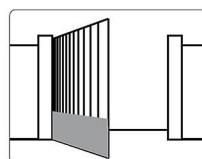


مطابق توضیحات مرحله 4 صفحه قبل ، پس از رها کردن شستی MENU ، مراحل زیر اجرا خواهد شد :
 (لنگه دربها در وضعیت نیمه باز قرار دارند)



A - حالت دو دولنگه (موتورهای M1 و M2)

	- 1- ابتدا موتور M1 مقداری درجهت باز شدن حرکت می کند
	- 2- موتور M2 در جهت بسته شدن حرکت می کند. وقتی موتور M2 به طور کامل بسته شد ، دکمه شماره 1 ریموت (یا شستی START) را فشار دهید. جریان موتور M2 قطع می شود و موتور M1 شروع به بسته شدن می کند.
	- 3- موتور M1 در جهت بسته شدن حرکت می کند. وقتی موتور M1 به طور کامل بسته شد ، دکمه شماره 1 ریموت (یا شستی START) را فشار دهید. جریان موتور M1 قطع می شود
	- 4- موتور M1 در جهت باز شدن شروع به حرکت می کند. وقتی موتور M1 به مقدار مورد نظر شما باز شد ، دکمه شماره 1 ریموت (یا شستی START) را یکبار فشار دهید . حرکت موتور M1 متوقف شده و موتور M2 شروع به باز شدن می کند. وقتی موتور M2 نیز به مقدار مورد نظر شما باز شد ، دکمه شماره 1 ریموت (یا شستی START) را یکبار دیگر فشار دهید . حرکت موتور M2 متوقف می شود .
	- 5- اکنون موتور M2 شروع به بسته شدن می کند. وقتی موتور M2 به طور کامل بسته شد ، دکمه شماره 1 ریموت (یا شستی START) را فشار دهید. جریان موتور M2 قطع می شود و موتور M1 شروع به بسته شدن می کند. وقتی موتور M1 نیز بسته شد ، یکبار دیگر دکمه شماره 1 ریموت (یا شستی START) را فشار دهید تا جریان موتور M1 نیز قطع شود.
- 6- زمان بندی در حافظه برد کنترل ذخیره شده و سیستم آماده عملکرد عادی می باشد.	



B - حالت تک لنگه (موتور M1)

	- 1- موتور M1 در جهت بسته شدن حرکت می کند. وقتی موتور M1 به طور کامل بسته شد ، دکمه شماره 1 ریموت (یا شستی START) را فشار دهید. جریان موتور M1 قطع می شود.
	- 2- موتور M1 در جهت باز شدن شروع به حرکت می کند. وقتی موتور M1 به مقدار مورد نظر شما باز شد ، دکمه شماره 1 ریموت (یا شستی START) را یکبار فشار دهید . حرکت موتور M1 متوقف می شود.
	- 3- موتور M1 در جهت بسته شدن حرکت می کند. وقتی موتور M1 به طور کامل بسته شد ، دکمه شماره 1 ریموت (یا شستی START) را فشار دهید. جریان موتور M1 قطع می شود.
- 4- زمان بندی در حافظه برد کنترل ذخیره شده و سیستم آماده عملکرد عادی می باشد.	

11- شمارشگر سیکل عملکردی اپراتور

در شکل زیر روش دسترسی به دو زیر شاخه tot و SEru نشان داده شده است. همچنین روش خواندن و تنظیم مقادیر عددی هر یک از این منوها، در ناحیه های 1 ، 2 و 3 به صورت مثال نمایش داده شده است.

ناحیه 1 : در این ناحیه تعداد باز شدن های کامل درب از زمان نصب سیستم قابل مشاهده می باشد. توسط شستی های UP/DOWN می توانید عدد کامل را مشاهده کنید. مثال : تعداد کل تردد = 12451

ناحیه 2 : در این ناحیه تعداد تردد باقی مانده تا زمان تعمیر و نگهداری قابل مشاهده می باشد. عدد موجود بر روی صفحه نمایش را در 100 ضرب نمایید. مثال : تعداد تردد باقی مانده = $0.13 * 100 = 13$

ناحیه 3 : در این ناحیه تعداد تردد تا زمان تعمیر و نگهداری را می توانید تنظیم نمایید.

هر بار فشار دادن شستی UP ، هزار سیکل به عدد موجود اضافه می کند و هر بار فشار دادن شستی DOWN ، صد سیکل از عدد موجود کسر می کند.

(هر عددی را که بر روی صفحه نمایش مشاهده می نمایید در عدد 1000 ضرب کنید تا به عدد واقعی برسید)

مثال : $02.0 * 1000 = 2000$ تردد

در برد کنترل CITY1-EVO ، سه نوع شمارشگر در نظر گرفته شده است. این شمارشگرها از طریق منوی اصلی -Cnt و منوهای زیر شاخه آن قابل دسترسی می باشند.

- از طریق منوی زیر شاخه tot ، می توانید تعداد باز شدن کامل درب را از زمان نصب سیستم مشاهده نمایید. این عدد را نمی توانید تغییر دهید و فقط قابل مشاهده می باشد.

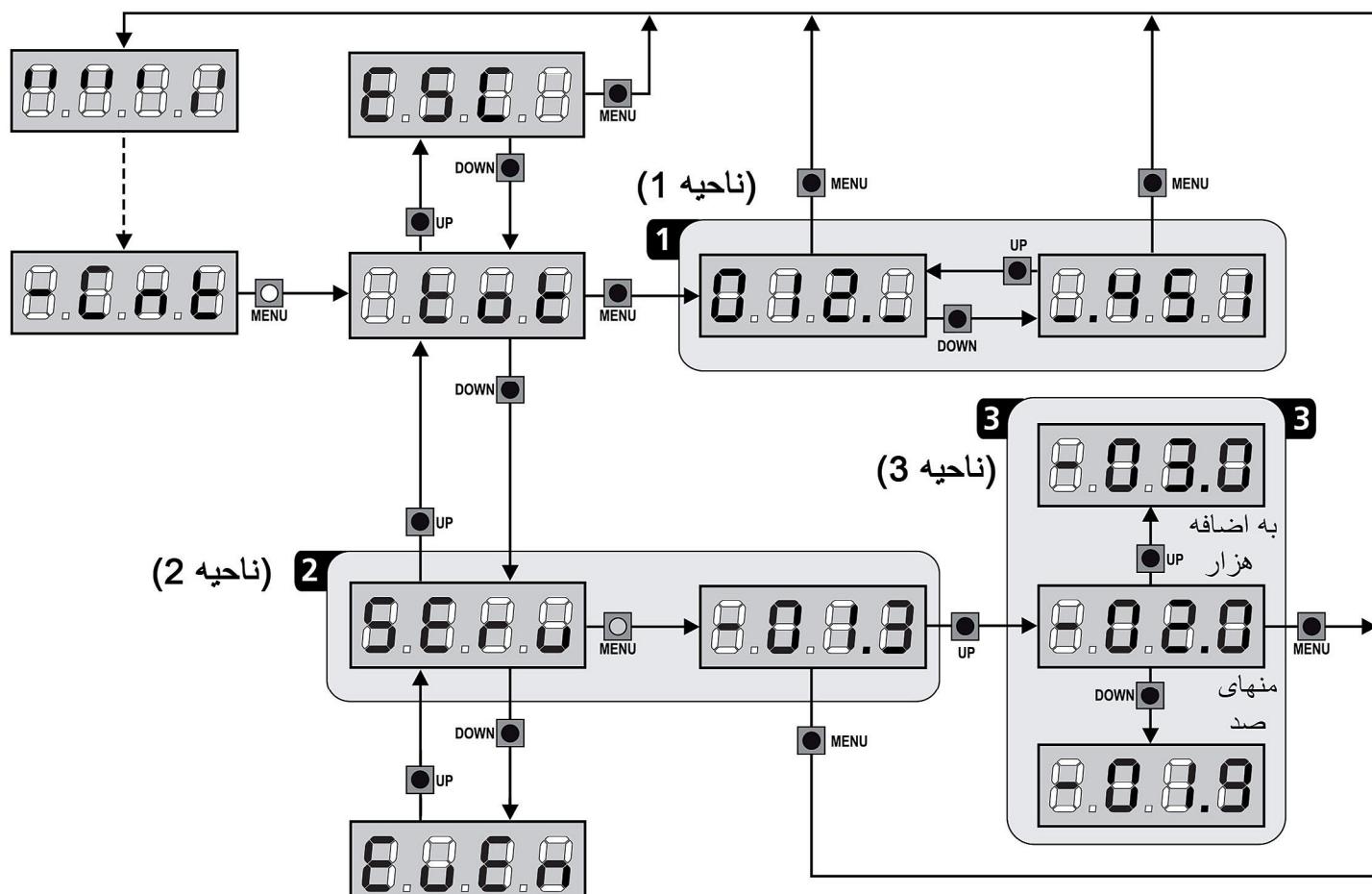
- از طریق منوی زیر شاخه SEru ، می توانید با توجه به تعداد باز شدن کامل درب ، زمان تعمیر و نگهداری تعریف کنید. شمارشگر معکوس برد کنترل ، تعداد باز شدن های کامل درب را شمارش می کند و زمانی که عدد آن به صفر رسید ، نیاز سیستم به سرویس را با 5 ثانیه چشمک زدن فلاشر قبل از هر بار باز شدن درب اعلام خواهد کرد. چشمک زدن فلاشر پس از انجام سرویس ، به حالت عادی باز خواهد گشت.

- از طریق منوی زیر شاخه EuEn و انجام تنظیمات مربوطه ، می توانید عملکردهای پس از نصب سیستم را بازبینی و ردیابی نمایید. برای توضیحات بیشتر به بخش 12 این راهنما مراجعه نمایید.

برای دسترسی به منوی اصلی Cnt ، به روش زیر عمل کنید :

1- شستی MENU را فشار داده و نگه دارید.

2- زمانی که منوی Cnt- بر روی صفحه نمایش ظاهر شد ، شستی MENU را رها کنید. کلمه tot نمایش داده می شود.



12- بازبینی و ردیابی عملکردها ای سیستم

مطابق توضیحات بخش 11 این راهنما، از طریق منوی زیر شاخه EuEn و انجام تنظیمات مربوطه، می‌توانید عملکردهای پس از نصب سیستم را بازبینی و ردیابی نمایید.

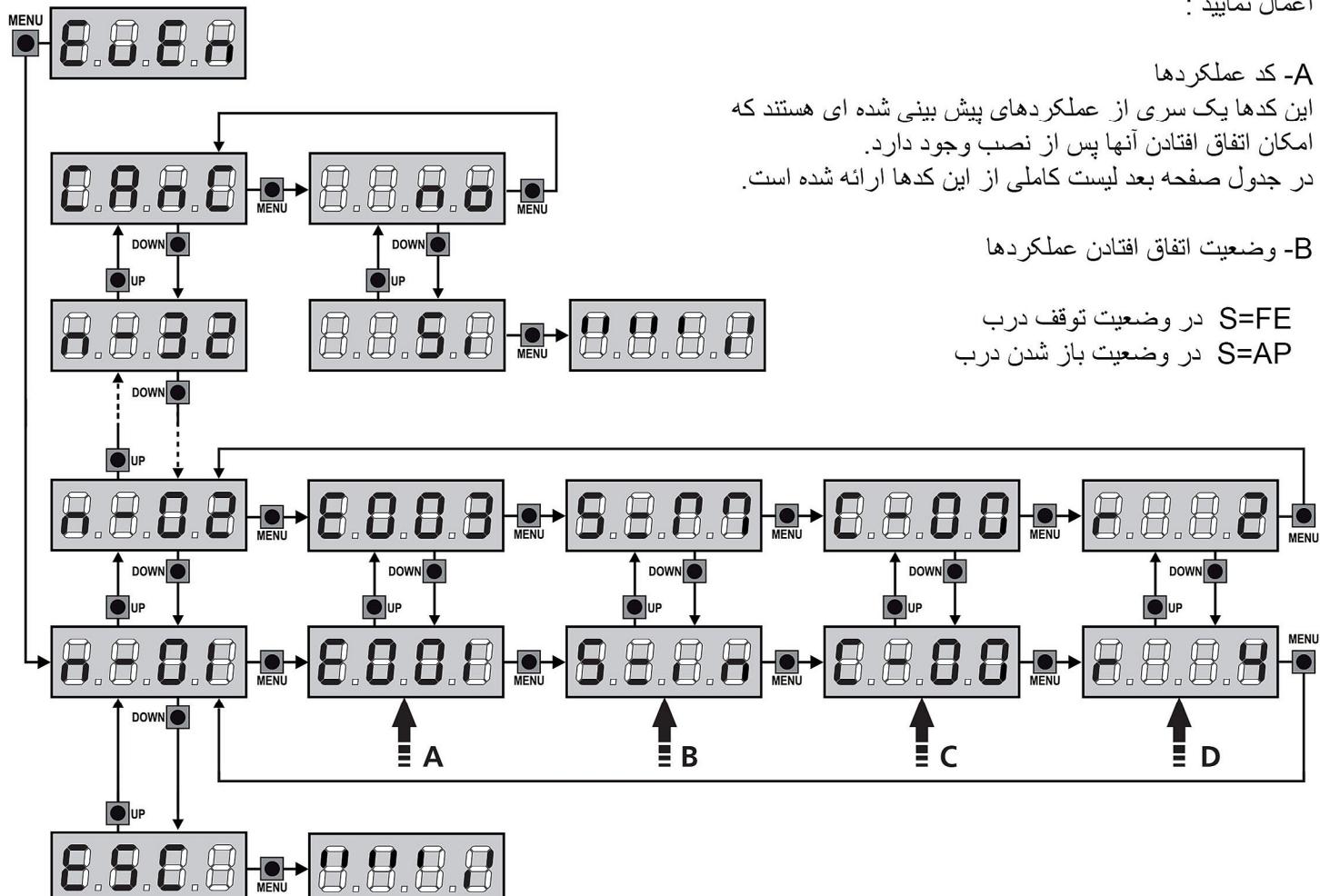
S=PA	در وضعیت توقف موقت درب
S=Ch	در وضعیت بسته شدن درب
S=n	در ثانیه‌های اولیه پس از وصل برق شهری
(مراحل اولیه کنترل تابلو فرمان)	
S=m	در وضعیت برنامه ریزی
S=Sb	در وضعیت آماده به کار (stand-by)

- تعداد باز و بسته شدن کامل درب پس از انفاق افتادن عملکردها توسط این شمارشگر می‌توانید تعداد باز و بسته شدن کامل درب پس از انفاق افتادن هر یک از عملکردها را مشاهده نمایید.
- پارامتر C-00 : عملکرد در سیکل باز و بسته شدن اخیر انفاق افتاده است.
- C=99 : پس از انفاق افتادن عملکرد ، تعداد 99 سیکل باز و بسته شدن و یا تعدادی بیشتر انجام شده است.

- تکرار عملکرد در یک سیکل باز و بسته شدن کامل توسط این شمارشگر می‌توانید تکرار یک عملکرد در یک سیکل باز و بسته شدن کامل درب را مشاهده نمایید.
- ۰۰ : عملکرد یکبار در سیکل باز و بسته شدن اخیر اتفاه افتاده است

برای خروج از محیط برنامه ریزی، پارامتر ESC را توسط شستی MENU انتخاب کرده و شستی UP/DOWN های را فشار دهید.

برای پاک کردن کلیه تنظیمات انجام شده ، پارامتر CAnC را توسط شستی های UP/DOWN انتخاب کرده و شستی MENU را فشار دهید. سپس توسط پارامتر S، تغییرات انجام گرفته را تایید نمایید.



کد عملکردها

توجه : عملکردها با توجه به درجه اهمیت (level) تنظیم شده توسط منوی Eu.m ذخیره می شوند.

کد عملکرد	توضیحات	درجه اهمیت	پیغام صفحه نمایش
E001	برد کنترل reset شده است	0	
E002	ورود به منوهای برنامه ریزی برد کنترل	0	
E003	فعال کردن حالت پیش فرض منوها	0	
E004	انجام زمان بندی موتورها	0	
E015	فعال شدن فرمان STOP	2,3,4	STOP
E019	فعال شدن فرمان STOP از طریق مازول های متصل به کانکتور ADI	3	.Rd1
E020	منفی بودن تست تریستورهای دوطرفه (تریاک) برد کنترل	1	Err2
E031	منفی بودن تست عملکردی چشمی متصل به ترمینال FOTO1	1	Err3
E032	منفی بودن تست عملکردی چشمی متصل به ترمینال FOTO2	1	Err3
E036	تشخیص مانع توسط چشمی متصل به ترمینال FOTO1	2,3,4	F01
E037	تشخیص مانع توسط چشمی متصل به ترمینال FOTO2	2,3,4	F02
E039	تشخیص مانع توسط چشمی متصل به کانکتور ADI (چشمی وایرلس)	2,3,4	.Rd1
E041	خطای عملکردی میکروسوئیج در کورس باز شدن	1	Err4
E042	خطای عملکردی میکروسوئیج در کورس بسته شدن	1	Err4
E045	خطا در عملکرد متوالی میکروسوئیج	2	.InE
E046	Command rejected because it was already at the limit switch	3	RPEr / Ch1
E051	منفی بودن تست عملکردی لبه اینمی متصل به ترمینال COS1	1	Err5
E052	منفی بودن تست عملکردی لبه اینمی متصل به ترمینال COS2	1	Err5
E056	برخورد مانع به لبه اینمی متصل به ترمینال COS1	2,3,4	C051
E057	برخورد مانع به لبه اینمی متصل به ترمینال COS2	2,3,4	C052
E059	برخورد مانع به لبه اینمی متصل به کانکتور ADI (لبه اینمی وایرلس)	2,3,4	.Rd1
E066	Intervention of the amperometric protection on opening	2	SEn5
E067	Intervention of the amperometric protection on closing	2	SEn5
E068	سه مرتبه تشخیص مانع در کورس بسته شدن درب	2	SEn5
E080	خطا در مرحله زمان بندی موتورها	1	Err8
E090	تلاش برای ورود به محیط منوها در حالتی که توسط مازول CL1+ قفل شده است.	1	Err9
E100	تشخیص خطای عملکردی در لبه اینمی متصل به کانکتور ADI (لبه اینمی وایرلس)	1	Err10
E200	معکوس شدن حرکت درب توسط فرمان برد کنترل	2	SErt
E201	فرمان START توسط شستی متصل به ترمینال	4	
E202	فرمان نفر رو توسط شستی متصل به ترمینال P	4	
E203	فرمان START توسط مازول متصل به کانکتور ADI	4	
E209	کanal 1 ریموت کنترل	4	EE11
E210	کanal 2 ریموت کنترل	4	EE12
E211	کanal 3 ریموت کنترل	4	EE13
E212	کanal 4 ریموت کنترل	4	EE14
E240	زمان تنظیم شده برای منوی t.,nA ، توسط شخص دیگری افزایش یافته است.	5	
E241	Closing due to the inactivity being delayed	5	
E242	فعال بودن قابلیت ذخیره انرژی (EN.sA (منوی	5	

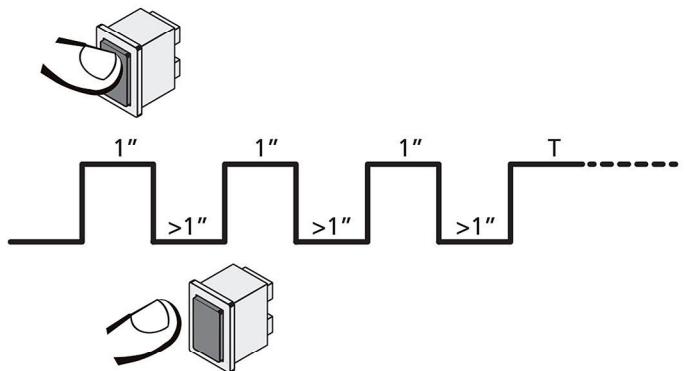
13- فرمان DEAD-MAN در شرایط اضطراری

در شرایط خاص مانند نصب اپراتور، رفع عیب اپراتور، خرابی چشمی، لبه اینمی، میکروسوئیج و انکودر و غیره، به روش زیر می توانید درب ها را با فرمان غیراتوماتیک (Dead-man) در جهت باز و بسته شدن حرکت دهید.

برای فعال کردن فرمان Dead-man، به روش زیر عمل کنید:

سه مرتبه پشت سر هم، شستی متصل به ترمینال START را فشار داده و رها کنید.

توجه: مطابق شکل زیر، زمان فشار دادن و فاصله بین هر بار فشار دادن شستی باید حداقل یک ثانیه طول بکشد.



در صورتی که برای مرتبه چهارم شستی را فشار دهید، حالت فرمان غیر اتوماتیک (Dead-man) فعال می شود. برای حرکت دادن درب، شستی متصل به ترمینال START را نگه دارید.

در صورتی که درب 10 ثانیه بی حرکت بماند، به طور اتوماتیک از حالت فرمان Dead-man خارج شده و به وضعیت عادی تنظیمات فرمان START باز می گردد.

توجه: در صورتی که منوی StAn در حالت StrT تنظیم شده باشد، هر بار اجرای فرمان START (از طریق شستی یا ریموت) درب را به طور متناوب در جهت باز و بسته شدن حرکت خواهد داد. (به غیر از حالت Dead-man)

14- منوهای اصلی Pr.f و Pr.s

مطابق توضیحات بخش 7.1 این راهنمای CITY1-EVO دارای 5 منوی اصلی می باشد که 3 منوی آن در صفحات قبل توضیح داده شد.

دو منوی اصلی دیگر (Pr.F و Pr.S) به شرح زیر می باشند:

1- منوی Pr.S (Basic programming): از طریق این منوی می توانید به چند منوی پرکاربرد برای برنامه ریزی برد کنترل دسترسی پیدا کنید. این منوی اصلی دارای 24 منوی زیر شاخه می باشد.

برای دسترسی به منوهای زیر شاخه منوی Pr.S، به شرح زیر عمل نمایید:

- شستی MENU را فشار داده و نگه دارید.

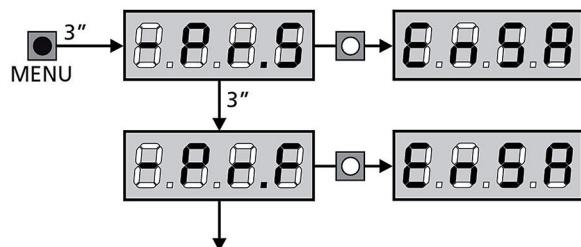
- زمانی که منوی Pr.S بر روی صفحه نمایش ظاهر شد، شستی MENU را رها کنید. اولین منوی زیر شاخه به نام EnSa بر روی صفحه نمایش ظاهر می شود. توسط شستی های UP/DOWN می توانید به مابقی منوهای زیر شاخه دسترسی پیدا کنید.

(Advanced programming) - Pr.F: از طریق این منوی می توانید به کلیه منوهای موجود در برد کنترل دسترسی پیدا کنید. این منوی اصلی دارای 52 منوی زیر شاخه می باشد.

برای دسترسی به منوهای زیر شاخه منوی Pr.F، به شرح زیر عمل نمایید:

- شستی MENU را فشار داده و نگه دارید.

- زمانی که منوی Pr.F بر روی صفحه نمایش ظاهر شد، شستی MENU را رها کنید. اولین منوی زیر شاخه به نام EnSa بر روی صفحه نمایش ظاهر می شود. توسط شستی های UP/DOWN می توانید به مابقی منوهای زیر شاخه دسترسی پیدا کنید.



توجه

در منوهای زیر شاخه، برای دسترسی به منوهای بعدی و قبلی، از شستی های UP/DOWN استفاده نمایید.

برای مشاهده حالت پیش فرض هر یک از منوهای اصلی و تغییر آن، شستی MENU را درحالی که آن منو بر روی صفحه نمایش موجود است، فشار دهید.

آخرین منوی زیر شاخه در منوهای اصلی Pr.F و Pr.S، منوی FinE می باشد. قبل از خروج از محیط منوها، باید تغییرات اعمال شده را از طریق این منو ذخیره نمایید. در غیر اینصورت کلیه تغییراتی که اعمال کرده اید پس از خروج از محیط منوها پاک خواهد شد.

اخطار: در صورتی که پس از یک دقیقه از ورود به محیط منوها هیچ عملی انجام نشود، به طور اتوماتیک و بدون ذخیره تغییرات انجام شده، از محیط برنامه ریزی خارج می شوید.

توجه: در جداول صفحات بعد، ردیفهایی که با رنگ تیره نمایش داده شده اند، در زیر مجموعه منوی Pr.S موجود نمی باشند.

پیش فرض	توضیح منو	منو	زیر مجموعه
٥٥	صرفه جویی در مصرف برق (Energy saving function)	En.5A	
	با نصب مازول ذخیره انرژی بر روی برد کنترل و فعل کردن حالت S این منو، مصرف برق اپراتور توسط این مازول کنترل و مدیریت می شود. در حالتی که درب بی حرکت باشد، این مازول مصرف برق برد کنترل و وسائل جانبی متصل به آن را مدیریت کرده و مصرف برق را کاهش می دهد. این مازول سفارشی (OPTION) می باشد و در بسته بندی جک CALYPSO موجود نمی باشد. برای اطلاعات بیشتر به راهنمای نصب این مازول مراجعه نمایید.		
	این قابلیت غیر فعال است	٧٠	
	این قابلیت فعال است	٥١	
20.0"	زمان کارکرد موتور 1 در کурс باز شدن	E.RPI	
	از صفر تا 5 دقیقه قابل تنظیم می باشد.	0.0"-5'00	
20.0"	زمان کارکرد موتور 2 در کурс باز شدن	E.RP2	
	از صفر تا 5 دقیقه قابل تنظیم می باشد. اخطار: اگر درب تک لنگه می باشد، این زمان را بر روی صفر تنظیم نمایید.	0.0"-5'00	
21.0"	زمان کارکرد موتور 1 در کурс بسته شدن	E.CH1	
	از صفر تا 5 دقیقه قابل تنظیم می باشد. توجه: برای اطمینان از بسته شدن کامل درب، این زمان را بیشتر از AP1 تنظیم نمایید.	0.0"-5'00	
21.0"	زمان کارکرد موتور 2 در کурс بسته شدن	E.CH2	
	از صفر تا 5 دقیقه قابل تنظیم می باشد. توجه: برای اطمینان از بسته شدن کامل درب، این زمان را بیشتر از AP2 تنظیم نمایید.	0.0"-5'00	
25	زمان کارکرد موتور 1 در کурс باز شدن نفر رو (فقط موتور 1)	P.RPP	
	از صفر تا 100 درصد نسبت به بازشونی کامل درب قابل تنظیم می باشد.	0 - 100	
2.0"	زمان کارکرد موتور M2 در کурс بسته شدن در وضعیت فرمان نفر رو	E.C2P	
	از نیم ثانیه تا یک دقیقه قابل تنظیم می باشد. زمانی که لنگه درب 1 (M1) توسط فرمان نفر رو در حال باز شدن است، ممکن است لنگه درب 2 (M2) در اثر وزش باد و یا تحت تاثیر وزن خود مقداری در جهت باز شدن حرکت کند. در این شرایط زمانی که لنگه درب 1 در کурс بسته شدن به لنگه درب 2 می رسد ، به این لنگه برخورد کرده و این امکان وجود دارد که پس از اتمام زمان کارکرد موتور M1 ، لنگه دربها به طور کامل بسته نشوند. برای رفع این مشکل ، در ثانیه های پایانی کурс بسته شدن و به میزان زمان تنظیم شده در این منو ، نیروی کمی درجهت بسته شدن توسط موتور M2 به لنگه درب 2 وارد خواهد شد.	0.5" - 1'00	
	این قابلیت غیر فعال است	٧٠	
1.0"	تا خیر باز شدن لنگه درب 2 نسبت به لنگه درب 1	r.RP	
	برای جلوگیری از برخورد لنگه دربها در شروع باز شدن، لنگه درب 1 باید قبل از لنگه 2 شروع به باز شدن کند. توسط این منو می توانید تا خیر باز شدن موتور 2 را تنظیم نمایید. توجه: اگر این زمان را صفر در نظر بگیرید ، ترتیب بسته شدن لنگه دربها چهار اختلال خواهد شد.	0.0" - 1'00	

پیش فرض	توضیح متنو	زیر مجموعه	منو
تاخیر بسته شدن لنگه درب 1 نسبت به لنگه درب 2	برای جلوگیری از برخورد لنگه دربها در کورس بسته شدن، لنگه درب 1 باید بعد از لنگه 2 شروع به بسته شدن کند. توسط این منو می توانید تاخیر بسته شدن درب 1 را تنظیم نمایید.	3.0"	t.Cch
نحوه	گیر کردن زبانه چفت های فنردار در داخل زمین، پکی از مشکلاتی است که می تواند باز شدن لنگه درب دوم را ، در شروع حرکت درب دچار اختلال کند. در صورتی که این منو را فعال نمایید، ابتدا لنگه درب اول شروع به باز شدن می کند و سپس موتور M2 در چهت بسته شدن به لنگه درب دوم فشار می آورد تا زبانه چفت راحت تر آزاد شود . سپس لنگه درب دوم درجهت باز شدن حرکت خود را آغاز می کند.	نحوه	C2F8
این قابلیت غیر فعال است			no
این قابلیت فعال است			5_
مدت زمان تحریک بوبین قفل	Lock time		t.SEr
قبل از باز شدن لنگه دربها ، برد کنترل بوبین قفل را به میزان تنظیم شده در این منو تحریک می کند تا زبانه قفل آزاد شود. از نیم ثانیه تا 1 دقیقه قابل تنظیم می باشد.	0.5"- 1'00		
⚠️ اخطار : در صورتی که قفل نصب نمی کنید ، این منو را در حالت no تنظیم نمایید.			no
این قابلیت غیر فعال است			
تنظیم فرکанс تحریک بوبین قفل (به منظور کاهش صدای عملکرد قفل)			5_
بوبین قفل با فرکанс 140 هرتز تحریک شود.			5_
بوبین قفل با فرکанс 50 هرتز تحریک شود.			no
زودتر فعال شدن قفل نسبت به شروع حرکت موتورها	Lock advance time		t.ASE
در مدتی که بوبین قفل درحال تحریک شدن است، موتورها به میزان تنظیم شده در این منو مکث می کنند تا زبانه قفل راحت تر آزاد شود. اگر زمان تنظیم شده در t.ASE کمتر از زمان تنظیم شده در t.SER باشد، موتورها قبل از اتمام زمان تحریک قفل ، شروع به حرکت می کنند.	0.0"- 1'00		
⚠️ اخطار : در صورتی که قفل نصب نمی کنید ، این منو را در حالت 0.0 تنظیم نمایید.			
زمان پس زدن موتورها	Backlash time		t.bn
این قابلیت غیر فعال است			no
اگر این قابلیت فعال باشد، قبل از تحریک شدن بوبین قفل، ابتدا موتورها در جهت بسته شدن حرکت می کنند و سپس بوبین قفل تحریک می شود. در این حالت زبانه قفل راحت تر آزاد خواهد شد.	0.5" - 1'00		
زودتر چشمک زدن فلاشر قبل از شروع حرکت درب (در کورس باز و بسته شدن)			t.PrE
فلاشر به میزان زمان تنظیم شده برای این منو ، زودتر از شروع حرکت دربها ، شروع به چشمک زدن خواهد کرد.	0.5" - 1'00		
این قابلیت غیر فعال است			no
زودتر چشمک زدن فلاشر قبل از شروع بسته شدن درب			t.PCh
زمان زودتر چشمک زدن فلاشر برابر با زمان تنظیم شده برای منوی t.PrE می باشد.			no
زمان زودتر چشمک زدن فلاشر در کورس بسته شدن ، برابر با زمان تنظیم شده برای این منو در نظر گرفته خواهد شد.	0.5" - 1'00		

پیش فرض		توضیح منو	منو	زیر مجموعه
قدرت موتور 1	60	Motor M1 power	PoT1	
عدد تنظیم شده، درصدی از حداکثر نیروی موتور 1 می باشد. (مثال : 60% قدرت موتور) اخطار : اگر جک هیدرولیک به این برد کنترل نصب می کنید ، قدرت موتور 1 را 100 درصد تنظیم نمایید.		30 - 100		
قدرت موتور 2	60	Motor M2 power	PoT2	
عدد تنظیم شده، درصدی از حداکثر نیروی موتور 2 می باشد. (مثال : 60% قدرت موتور) اخطار : اگر جک هیدرولیک به این برد کنترل نصب می کنید ، قدرت موتور 2 را 100 درصد تنظیم نمایید.		30 - 100		
51		در شروع حرکت درب از حالت سکون ، موتورها باید بر اینرسی سکون غلبه نمایند . اگر درب نسبتا سنگین باشد ، این امکان وجود دارد که موتورها نتوانند درب را حرکت دهنند. در صورتی که این منو را فعال کنید ، در 2 ثانیه اولیه حرکت هر موتور ، برد کنترل مقادیر تنظیم شده منوهای PoT1 و PoT2 را در نظر نگرفته و موتورها با حداکثر توان راه اندازی می کند .	SPUn	
	51	این قابلیت فعال است		
	70	این قابلیت غیر فعال است		
4		Starting ramp	rAM	
	0 - 6	در صورتی که برای این منو عددی تنظیم نمایید ، افزایش توان موتورها از صفر تا میزان تنظیم شده در منوهای PoT2 ، PoT1 و SPUn ، با یک شیب ملایم افزایش خواهد یافت تا از اعمال شوک شروع حرکت به موتورها جلوگیری شده و طول عمر موتورها افزایش یابد . تنظیم عدد بزرگتر به معنی صرف زمان بیشتر برای رسیدن به توان تنظیم شده موتورها می باشد .		
25		سرعت آهسته در محدوده انتهای کурс باز شدن درب	rA.RP	
	70	سرعت آهسته غیر فعال است		
	1 - 50	توسط این منو می توانید یک تا 50 درصد از مسیر انتهایی باز شدن درب را به عنوان محدوده سرعت آهسته تعریف نمایید .		
25		سرعت آهسته در محدوده انتهای کурс بسته شدن درب	rA.Ch	
	70	سرعت آهسته غیر فعال است		
	1 - 50	توسط این منو می توانید یک تا 50 درصد از مسیر انتهایی بسته شدن درب را به عنوان محدوده سرعت آهسته تعریف نمایید .		
0.0"		فشار جکها به درب برای جفت شدن زبانه قفل	E.CuE	
	0.0" - 5.0"	وقتی محدوده سرعت آهسته را توسط منو rA.Ch فعال می نمایید ، این احتمال وجود دارد که بدایل سرعت آهسته درب ، زبانه قفل به خوبی چفت نشود . برای رفع این مشکل ، پس از اتمام محدوده سرعت آهسته ، جکها به میزان زمان تنظیم شده در این منو و با سرعت عادی به درب فشار می آورند تا زبانه قفل چفت شود . سپس موتورها برای کسری از ثانیه معکوس عمل می کنند تا این فشار از روی جک ها برداشته شود . اخطار : اگر قفل نصب نمی کنید و یا سرعت آهسته را غیر فعال کرده اید ، این منو را در حالت 0.0 تنظیم نمایید .		
51		قبل از هر سیکل عملکردی باز و بسته شدن ، صحت عملکرد تجهیزات کنترل کننده موتورها ، توسط برد کنترل بررسی می شود .	E.E.m	
	51	این قابلیت فعال است		
	70	این قابلیت غیر فعال است		

پیش فرض	توضیح منو	منو	زیر مجموعه
PRUS	فرمان START در کورس باز شدن جک اگر درب در حال باز شدن باشد و فرمانی توسط دکمه شماره 1 ریموت و یا شستی متصل به ترمینال START صادر شود ، سیستم با توجه به حالت تنظیم شده برای این منو عکس العمل نشان خواهد داد. این حالتها به شرح می باشند:	St.RP	
حرکت درب به طور موقت متوقف می شود.	حرکت درب سریع معکوس می شود (بسته شدن درب)	PRUS	Ch.U
برد کنترل این فرمان را قبول نخواهد کرد و درب به باز شدن خود ادامه خواهد داد.	برد کنترل این فرمان را قبول نخواهد کرد و درب به باز شدن خود ادامه خواهد داد.	Ch.U	no
St.oP	فرمان START در کورس بسته شدن جک اگر درب در حال باز شدن باشد و فرمانی توسط دکمه شماره 1 ریموت و یا شستی متصل به ترمینال START صادر شود ، سیستم با توجه به حالت تنظیم شده برای این منو عکس العمل نشان خواهد داد. این حالتها به شرح می باشند:	St.Ch	
حرکت درب متوقف می شود و این توقف به معنی اتمام کورس بسته شدن خواهد بود.	درب باز می شود.	St.oP	APER
Ch.U	فرمانی که پس از توقف موقت درب (St.AP) از منو PAUSE ریموت صادر می شود ، مطابق با حالت تنظیم شده برای این منو خواهد بود.	St.PA	
درب شروع به بسته شدن می کند.	برد کنترل این فرمان را قبول نخواهد کرد	Ch.U	no
شمارشکر زمان بسته شدن اتوماتیک (منو Ch.AU) فعال می شود.	شمارشکر زمان بسته شدن اتوماتیک (منو Ch.AU) فعال می شود.	PRUS	PRUS
حرکت درب به طور موقت متوقف می شود.	درب بدون وقفه شروع به بسته شدن می کند.	PRUS	Ch.U
برد کنترل این فرمان را قبول نخواهد کرد و درب به باز شدن خود ادامه خواهد داد.	برد کنترل این فرمان را قبول نخواهد کرد و درب به باز شدن خود ادامه خواهد داد.	no	Ch.AU
بسه شدن اتوماتیک	Automatic closing	Ch.AU	
بسه شدن اتوماتیک غیر فعال است.	بس از اتمام زمان تنظیم شده ، درب به طور اتوماتیک شروع به بسته شدن می کند.	no	0.5" - 20.0'
بسه شدن سریع درب پس از عبور از میان چشمی ها اگر دروضعیت شمارش معکوس برای بسته شدن اتوماتیک ، جسم متحرکی مانند اتومبیل به طور کامل از بین چشمی ها عبور کند ، برد کنترل زمان تنظیم شده برای این منو را به جای منو Ch.AU در نظر خواهد گرفت.	این قابلیت غیر فعال است و زمان تنظیم شده برای منو Ch.AU در نظر گرفته خواهد شد.	no	Ch.tr
بس از اتمام زمان تنظیم شده ، درب به طور اتوماتیک شروع به بسته شدن می کند.	این قابلیت غیر فعال است و زمان تنظیم شده برای منو Ch.AU در نظر گرفته خواهد شد.	0.5" - 20.0'	Ch.tr
توقف موقت درب پس از عبور از میان چشمی ها برای کاهش زمان باز ماندن درب ، این امکان وجود دارد که پس از عبور کامل جسم متحرک از بین چشمی ها ، درب متوقف شده و پس از اتمام شمارش معکوس تنظیم شده در منو Ch.tr ، درب شروع به بسته شدن کند.	این قابلیت غیر فعال است.	no	PR.Er
این قابلیت غیر فعال است.	این قابلیت غیر فعال است.	no	Si

پیش فرض	توضیح منو	منو	زیر مجموعه
٧٥	تنظیمات مرتبط با ترمینال Z5-Z6 (لامپ نشانگر وضعیت باز / بسته درب) حالتهای زیر برای خروجی این ترمینال قابل تنظیم می باشد :	<u>SP.8</u>	
٧٥	خروجی ترمینال غیر فعال است.		
٧٥	وضعیت این لامپ در شرایط مختلف به شرح زیر می باشد : - درب متوقف شده است (STOPPED) : لامپ خاموش می باشد. - درب در وضعیت توقف موقت (در میانه مسیر حرکت) : لامپ ثابت روشن - درب در حال باز شدن می باشد : لامپ چشمک آهسته می زند (2HZ) - درب در حال بسته شدن می باشد : لامپ چشمک سریع می زند (4HZ)	W.L.	
٧٥	لامپ با فرکانس ثابت چشمک می زند.	FLASH	Flashing light operation (fixed frequency)
٧٥	چشمک زدن فلاش در مدت زمان شمارش معکوس برای بسته شدن اتوماتیک این قابلیت غیر فعال است.	L.P.PA	
٧٥	فلاشر در مدت زمان شمارش معکوس برای بسته شدن اتوماتیک نیز چشمک می زند.	S1	
٧٨٠	تنظیمات مرتبط با فرمانهای START P و START (توضیحات بخش ٦.٣ راهنمایی)	Start	
٧٨٠	حالت استاندارد فعال است.	STAN	
٧٥	ترمینالهای L3 و L4 غیر فعال می شوند و فقط فرمان ریموت مطابق با حالت استاندارد (STAN) اجرا خواهد شد.		
٧٥	ترمینال L3-L6 فرمان باز شدن و ترمینال L4-L6 فرمان بسته شدن درب	APCh	
٧٥	حالت Dead man فعال است.	PRES	
٧٥	حالت تایمر (Timer mode) فعال است.	PROT	
٧٥	تنظیمات مرتبط با فرمان STOP	Stop	
٧٥	فرمان STOP غیر فعال می باشد.		
٧٥	فرمان STOP حرکت درب را متوقف می کند. درب با فرمان START بعدی، به حرکت خود ادامه خواهد داد.	PROS	
٧٥	فرمان STOP حرکت درب را متوقف می کند. با فرمان START بعدی، حرکت درب معکوس می شود.	INUE	
٧٥	تنظیمات مرتبط با چشمی حالت 1 (FOT1) چشمی در کورس باز و بسته شدن درب فعال می باشد.	FOT1	Photocell 1 input
٧٥	خروجی ترمینال L7 غیرفعال می باشد.		
٧٥	خروجی ترمینال L7 فعال می باشد.	APCh	
٧٩٤	تنظیمات مرتبط با چشمی حالت 2 (FOT2) چشمی فقط در کورس بسته شدن درب فعال می باشد.	FOT2	Photocell 2 input
٧٩٤	چشمی در کورس بسته شدن درب فعال می باشد. علاوه بر کورس بسته شدن ، اگر درب بی حرکت باشد و مانعی بین چشمی قرار گیرد، فرمان باز شدن درب اجرا نخواهد شد.	CFC	
٧٩٤	چشمی فقط در کورس بسته شدن درب فعال می باشد. اخطار : اگر چشمی معیوب شود ، درب با فرمان OPEN باز می شود ولی اگر تست عملکردی چشمی (منوی Ft.tE) فعال باشد ، معیوب بودن چشمی قبل از بسته شدن تشخیص داده شده و برد کنترل مانع از بسته شدن درب خواهد شد.	C	
٧٥	خروجی ترمینال L8 غیرفعال می باشد.		

پیش فرض	توضیح منو	زیر مجموعه	منو
no	برای بالا بردن سطح اینمی عملکرد سیستم ، این امکان وجود دارد که قبل از شروع حرکت درب ، یک تست عملکردی از چشمی در کمتر از یک ثانیه گرفته شود . اگر این تست مثبت باشد ، درب شروع به حرکت خواهد کرد و اگر تست منفی باشد درب حرکت خواهد کرد و فلاشر 5 ثانیه روشن باقی خواهد ماند.		F.E.EE
no	تست عملکردی غیر فعال می باشد.		
Si	تست عملکردی فعال می باشد.		
no	ShAd	Shaded area of the photocell 2	
	توسط این منو می توانید عملکرد چشمی FOTO2 را ، در محدوده مشخصی از مسیر بسته شدن درب ، به طور موقت متوقف نمایید . این محدوده توسط پارامتر های ShA و F.ShA این منو قابل تعریف می باشد .		
	<p>توجه !</p> <p>برای استفاده از این منو ، شرایط زیر الزامی می باشد :</p> <ul style="list-style-type: none"> - درب باید تک لنگه باشد (منوی 0 = t.AP2) - جک مجهز به میکروسوئیچ و یا انکودر باشد . - اگر جک مجهز به میکروسوئیچ می باشد ، لازم است منوی St.AP=no تنظیم شود . 		
	<p>احطر !</p> <p>غیر فعال شدن چشمی FOTO2 در محدوده تعریف شده ، اینمی عملکردی اپراتور را در محدوده مذکور کاهش خواهد داد .</p> <p>کمپانی V2 پیشنهاد می کند :</p> <ul style="list-style-type: none"> - محدوده را طوری تنظیم نمایید که امکان تردد عابر از این محدوده وجود نداشته باشد . - کمترین زاویه ممکن را برای این محدوده تنظیم نمایید . 		
no	این قابلیت غیر فعال می باشد.		
0 - 100	پایان محدوده تعریف شده عدد 0 = درب کاملا بسته	F.SHR	
0 - 100	شروع محدوده تعریف شده عدد 0 = درب کاملا باز	.SHR	
	COS1	Safety edge 1 input	
	تنظیمات مرتبط با لبه اینمی مدل 1 (COS1)		no
no	خروجی ترمینال L9 غیر فعال می باشد.		
APCh	لبه اینمی در کورس باز و بسته شدن درب فعال است .		
AP	لبه اینمی فقط در کورس باز شدن درب فعال است .		
	COS2	Safety edge 2 input	
	تنظیمات مرتبط با لبه اینمی مدل 2 (COS2)		no
no	خروجی ترمینال L10 غیر فعال می باشد.		
APCh	لبه اینمی در کورس باز و بسته شدن درب فعال است .		
Ch	لبه اینمی فقط در کورس باز شدن درب فعال است .		

پیش فرض	توضیح منو	منو	زیر مجموعه
٧٥	برای بالا بردن سطح اینمی عملکرد سیستم ، این امکان وجود دارد که قبل از شروع حرکت درب ، یک تست عملکردی از لبه اینمی گرفته شود.	Co.EE	
	این قابلیت غیر فعال می باشد.		٧٥
	انجام تست در لبه های اینمی با مکانیزم مکانیکی (conductive rubber safety edge)	٢٤٥١	
	انجام تست در لبه های اینمی با مکانیزم اپتیکی (optical safety edge)	Foto	
٧٥	تنظیمات مرتبط با میکروسوئیج ها	FC.En	Limit switch inputs
	میکروسوئیج ها غیر فعال می باشند.		٧٥
	میکروسوئیج ها برای تنظیم شروع محدوده سرعت آهسته مورد استفاده قرار می گیرند.	٢٨٦٦	
	میکروسوئیج ها برای قطع جریان موتورها و توقف درب مورد استفاده قرار می گیرند.	Stop	
٧٥	تنظیمات مرتبط با انکودر و تنظیم حساسیت برخورد با مانع توجه : انکودر به ترمینالهایی متصل می شود که میکروسوئیج ها متصل می شوند. در صورتی که این ترمینال را برای میکروسوئیج فعل نمایید (توسط rALL و ya Stop)، انکودر غیر فعال خواهد شد.	EnCo	Enabling encoder and adjustment of sensitivity
	انکودر غیر فعال می باشد.		٧٥
	در شرایطی که درب به مانع برخورد می کند ، میزان حساسیت عکس العمل اپراتور ، توسط این اعداد تنظیم می شود. (عدد یک = حساسیت کم / عدد چهار = حساسیت زیاد)	١ - ٤	
٧٥	تنظیمات مرتبط با کانکتور ADI 2.0	١.Rdi	
	اگریکی از مژول های معمولی ADI (normal ADI device) را به این کانکتور متصل می کنید، لازم است این منو را در وضعیت S تنظیم نمایید تا ارتباط مژول با برد کنترل و انجام تنظیمات مربوطه امکان پذیر شود. (CL+, WES-ADI , LUX2+ modules)		
	اگریکی یا تعداد بیشتری از مژول های ADI 2.0 device (ADI 2.0 device) را به این کانکتور متصل می نمایید ، لازم است این منو را در وضعیت SCAn تنظیم نمایید تا برد کنترل این مژول ها را شناسایی نماید.		
	در مدتی که برد کنترل در حال شناسایی مژول ها می باشد، صفحه نمایش تعداد مژول های شناسایی شده را نمایش می دهد. با اتمام عملیات شناسایی ، کلمه ESC بر روی صفحه نمایش ظاهر می شود :		
	- در صورتی که ESC را تایید نمایید ، بدون برنامه ریزی مژول از محیط برنامه ریزی خارج می شوید.		
	- توسط شستی های UP / DOWN می توانید به لیست مژول های شناسایی شده دسترسی پیدا کنید. برای ورود به منوی مژول مورد نظر و انجام برنامه ریزی ، از شستی MENU استفاده کنید.		
	توجه : روش برنامه ریزی هر یک از مژول های ADI متفاوت می باشد. بنابراین برای انجام برنامه ریزی هر مژول ، به راهنمای آن مراجعه نمایید.		
	توجه : قبل از شروع عملیات شناسایی ، مژول مورد نظر باید به کانکتور ADI 2.0 متصل شده باشد. برای تکرار برنامه ریزی یک مژول و یا برنامه ریزی یک مژول دیگر ، از پارامتر S برای دسترسی به لیست مژول های شناسایی شده استفاده نمایید.		
	با جدا کردن مژول از کانکتور ADI ، منوی Ad. بر روی صفحه نمایش ظاهر می شود.		
٧٥	کانکتور ADI غیر فعال می باشد.		
	این کانکتور برای دسترسی به منوی برنامه ریزی مژول مورد نظر و یا دسترسی به لیست مژول های متصل شده به این کانکتور فعال می باشد.	٥١	
	توجه : اگر پارامتر S را فعال کنید ولی مژولی به کانکتور ADI متصل نشده باشد ، نقطه چین بر روی صفحه نمایش ظاهر خواهد شد (- - - -)		
	شناسایی مژولهای متصل شده به کانکتور ADI 2.0	SCAn	
	توجه : در صورتی که مژولی به کانکتور ADI 2.0 متصل نشده باشد ، دسترسی به این پارامتر امکان پذیر نمی باشد.		
	توجه : هر زمان که مژولی را حذف و یا اضافه می کنید ، مرحله شناسایی مژول را تکرار کنید تا اطلاعات برد کنترل به روزرسانی شود.		

منو	زیر مجموعه	توضیح منو	بیش فرض
۷.۱.۸		<p>آزاد کردن فشار موتور به درب وقی درب به استایپرهای مکانیکی می رسد (انتهای مسیر باز و بسته شدن)، موتور برای کسری از ثانیه در جهت معکوس حرکت می کند تا چرخ دنده موتور را از تحت فشار بودن خارج کند.</p> <p>این قابلیت غیر فعال است.</p>	۸۰
	۷۰	این قابلیت غعال است.	
	۵۰	این قابلیت غعال است.	
۷.۱.۶.۸		<p>حداکثر زمان غیر فعال بودن اپراتور فشار پشت درب برخی از اپراتورها (مخصوصا مدل هیدرولیک) پس از چند ساعت متوقف بودن کاهش می یابد. با تنظیم حداکثر زمان غیر فعال بودن در این منو ، موتورها با رسیدن به زمان تنظیم شده ، به مدت ۱۰ ثانیه در جهت بسته شدن فعل شده و فشار پشت درب را احیا می کند.</p> <p>این قابلیت غیر فعال است.</p>	۸۰
	۷۰	تنظیم زمان غیر فعال بودن اپراتور (۱ تا ۸ ساعت زمان توقف)	
۸.۵.۳		<p>ضد لغزیدن ! (anti-skid)</p> <p>وقتی درب در حال باز یا بسته شدن باشد و فرمان ریموت ، شستی یا چشمی حرکت درب را متوقف کند ، زمان تنظیم شده برای حرکت در جهت مخالف بیش از اندازه خواهد بود . بنابراین برد کنترل زمان صحیح را محاسبه کرده و فقط به میزان نیاز برای برگشت مسیر طی شده ، زمان برای موتورها در نظر خواهد گرفت.</p> <p>در بعضی موارد مخصوصا زمانی که دربها سنگین باشند ، در لحظه ای که فرمان متوقف صادر می شود ، جریان موتورها قطع می شود ولی درب به دلیل سنگینی مقداری اضافه در جهت حرکت قبل از فرمان متوقف حرکت می کند.</p> <p>محاسبه زمان مورد نیاز برای این حرکت اضافه توسط برد کنترل ، امکان پذیر نیست بنابراین موتورها به میزان مورد نیاز برای تکمیل کورس باز یا بسته شدن حرکت نمی کنند.</p> <p>برای رفع این مشکل ، زمانی به عنوان زمان anti-skid توسط برد کنترل درنظر گرفته می شود تا به زمان محاسبه شده اضافه شده و کورس حرکتی درب تکمیل گردد.</p>	۱.۰"
	۰.۵" - ۱'۰۰	تنظیم زمان anti-skid	
	۷۰	این قابلیت غیر فعال است.	
۵.۶.۵		<p>سنسور تشخیص مانع</p> <p>توسط این منو میزان حساسیت سنسور برخورد با مانع قابل تنظیم می باشد.</p>	۵
	۱ - ۱۰	<p>میزان حساسیت در ۱۰ سطح تعریف شده و شما می توانید عددی از ۱ تا ۱۰ را تنظیم نمایید.</p> <p>اگر مانعی در مسیر حرکت درب قرار گیرد ، این سنسور آن را تشخیص داده و حرکت درب را متوقف و سپس معکوس می کند.</p> <p>این سنسور فقط در فاز حرکت عادی درب ها (خارج از محدوده سرعت آهسته) مانع را تشخیص می دهد. وقتی هر یک از لنگه دربها به مانعی برخورد کند، حرکت لنگه دربها متوقف و هر دو لنگه به میزان ۳ ثانیه در جهت عکس حرکت خواهد کرد.</p> <p>در صورتی که فرمان START صادر شود ، درب در جهت قبل از تشخیص مانع ادامه مسیر می دهد. در صورتی که منوی StoP در وضعیت nUE تنظیم شده باشد ، با فرمان START درب در جهت مخالف قبل از تشخیص مانع ادامه مسیر خواهد داد.</p> <p>در محدوده سرعت آهسته ، سنسور تشخیص مانع غیر فعال می باشد و مانعی را تشخیص نمی دهد. دلیل آن است که به علت سرعت آهسته دربها، فشارکمی به مانع اعمال می شود و این فشار کم ، شرایط خطرناکی را بوجود نخواهد آورد.</p>	
	۷۰	این قابلیت غیر فعال است.	

منو	زیر مجموعه	توضیح منو	پیش فرض
Eu.d1		با فعال شدن این منو ، هر اتفاقی که عملکرد عادی سیستم را تغییر دهد (فعال شدن چشمی و یا لبه ایمنی و غیره) به صورت یک پیغام بر روی صفحه نمایش اعلام خواهد شد.	5۱
	5۱	این قابلیت فعال است.	
	۷۰	این قابلیت غیرفعال است.	
Eu.m		Storage level of the events	۳
	۰ - ۵	<p>درجه اهمیت ذخیره عملکردهای سیستم در لیست مربوطه ، که در بخش ۱۲ این راهنمای توضیح داده شده ، توسط این منو قابل تنظیم می باشد.</p> <p>۰ - فقط reset برد کنترل و برنامه ریزی برد کنترل در لیست وارد شود.</p> <p>۱ - منفی بودن تست عملکردی تجهیزاتی مانند چشمی و غیره (پیغام های خطای Err2 ، Err3 و غیره) در لیست وارد شود.</p> <p>۲ - هر اتفاقی که عملکرد عادی سیستم را تغییر دهد (فعال شدن چشمی و یا لبه ایمنی و غیره) در لیست وارد شود.</p> <p>۳ - عملکردهایی مانند فرمان شستی stop و غیره که عملکرد سیستم را متوقف می کنند در لیست وارد شود.</p> <p>۴ - عملکردهایی مانند فرمان start و فرمان های دیگر که موجب حرکت درب می شود در لیست وارد شود.</p> <p>۵ - عملکردهای اتوماتیک برد کنترل مانند عملکردهای تنظیم شده توسط منوهای t..nA و En.SA در لیست وارد شوند.</p>	
FinE		ذخیره تغییرات انجام شده و خروج از محیط منوها	۷۰
		آخرین منوی زیر شاخه در منوهای اصلی Pr.F و Pr.S ، منوی FinE می باشد. قبل از خروج از محیط منوها ، باید تغییرات اعمال شده را از طریق این منو ذخیره نمایید. در غیر اینصورت کلیه تغییراتی که اعمال کرده اید پس از خروج از محیط منوها پاک خواهد شد.	
	۷۰	از محیط منوها خارج نمی شوید.	
	۵۱	از محیط منوها خارج می شوید و کلیه تغییرات انجام گرفته در منوها ذخیره خواهد شد.	

15 - خطاهای سیستم و راه حل ها

خطای سیستم	توضیح خطا	راه حل
ال ای دی MAIN موجود بر روی برد کنترل خاموش است.	این خطا به دلیل وصل نبودن برق شهری تابلوفرمان اتفاق می افتد.	1- قبل از هر اقدامی ابندتا ترمینال برق شهری (L - N) را از برد کنترل جدا کنید. 2- کنترل کنید جریان برق در سیم های متصل به این ترمینال وجود داشته باشد. 3- فیوز 5 آمپر تابلو فرمان را کنترل کنید. در صورت معیوب بودن آن را تعویض کنید.
ال ای دی Overload موجود بر روی برد کنترل روشن شده است.	این خطا به دلیل اضافه بار اعمال شده به ترمینالهای z1 تا E5 و E1 تا z6 به ترمینالهای z1 تا E5 و E1 تا z6 اتفاق می افتد.	1- ترمینالهای z1 تا E5 و E1 تا z6 را از برد کنترل جدا کنید. ال ای دی خاموش می شود. 2- وسیله جانبی که به این ترمینال ها نصب شده و باعث اضافه بار شده است را از این ترمینالها جدا کنید. 3- مجدا ترمینالها را به برد کنترل متصل کنید. خاموش بودن ال ای دی را پس از متصل کردن ترمینالها کنترل کنید.
چشمک زدن طولانی فلاش	پس از صدور فرمان START ، فلاشر شروع به چشمک زدن می کند ولی زمان زیادی طول می کشد تا دربها شروع به باز شدن کنند	شمارشگر معکوس زمان تعمیر و نگهداری (بخش 11 راهنمای)، به عدد صفر رسیده است و سیستم نیاز به سرویس دارد.
ظاهر شدن عبارت Fot1 بر روی صفحه نمایش	پس از صدور فرمان START ، درب بازنمی شود. چشمی Fot1 فعال شده و مانع از باز شدن درب شده است.	1- کنترل کنید مانع مابین چشمی Fot1 نباشد. 2- جریان برق و صحت عملکرد چشمی را کنترل کنید. دست خود را جلوی چشمی تکان دهید. خط عمودی مرتبط با Fot1 بر روی صفحه نمایش باید تغییر کند (بخش 7 راهنمای)
ظاهر شدن عبارت Fot2 بر روی صفحه نمایش	پس از صدور فرمان START ، درب بازنمی شود. چشمی Fot2 فعال شده و مانع از باز شدن درب شده است.	1- کنترل کنید مانع مابین چشمی Fot2 نباشد. 2- جریان برق و صحت عملکرد چشمی را کنترل کنید. دست خود را جلوی چشمی تکان دهید. خط عمودی مرتبط با Fot2 بر روی صفحه نمایش باید تغییر کند (بخش 7 راهنمای)
ظاهر شدن عبارت CoS1 بر روی صفحه نمایش	پس از صدور فرمان START ، درب بازنمی شود. لبه اینمی CoS1 فعال شده و مانع از باز شدن درب شده است.	1- کنترل کنید لبه اینمی Cos1 فعال و یا معیوب نشده باشد. 2- جریان برق و صحت عملکرد لبه اینمی را کنترل کنید. لبه اینمی را فشار دهید. خط عمودی مرتبط با Cos1 بر روی صفحه نمایش باید تغییر کند (بخش 7 راهنمای)
ظاهر شدن عبارت CoS2 بر روی صفحه نمایش	پس از صدور فرمان START ، درب بازنمی شود. لبه اینمی CoS2 فعال شده و مانع از باز شدن درب شده است.	1- کنترل کنید لبه اینمی Cos2 فعال و یا معیوب نشده باشد. 2- جریان برق و صحت عملکرد لبه اینمی را کنترل کنید. لبه اینمی را فشار دهید. خط عمودی مرتبط با Cos2 بر روی صفحه نمایش باید تغییر کند (بخش 7 راهنمای)
ظاهر شدن عبارت StoP بر روی صفحه نمایش	پس از صدور فرمان START ، درب بازنمی شود. شستی Stop فعال شده و مانع از باز شدن درب شده است.	1- کنترل کنید شستی Stop فشرده نشده باشد. 2- کنترل کنید شستی معیوب نباشد.
ظاهر شدن عبارت Ad , بر روی صفحه نمایش	پس از صدور فرمان START ، درب بازنمی شود. یکی از وسایل اینمی متصل به کانکتور ADI فعال شده است.	1- کنترل کنید وسیله اینمی که توسط مازول متصل به کانکتور ADI مدیریت می شود به درستی عمل می کند. 2- کنترل مازول متصل به کانکتور ADI درست عمل می کند.
ظاهر شدن عبارت Err2 بر روی صفحه نمایش	پس از صدور فرمان START ، درب بازنمی شود. تست تریستورهای دو جهته (تریاک) برد کنترل منفی می باشد.	1- سیم بندی صحیح موتورها را کنترل کنید. 2- کنترل کنید به دلیل بالا رفتن درجه حرارت سیم پیچ موتور بی مثال موتورها فعال نشده باشد. 3- اگر درب تک لنگه می باشد و فقط موتور M1 به برد کنترل متصل شده است ، منوی t.AP2 باید در حالت 0.0 تنظیم شده باشد. 4- اگر موارد فوق اتفاق نیافتداده است ، به نمایندگی کمپانی V2 مراجعه نمایید.

خطای سیستم	توضیح خطا	راه حل
Err 3 ظاهر شدن عبارت بر روی صفحه نمایش	پس از صدور فرمان START ، درب بازنمی شود. تست عملکردی چشمی ها منفی بوده است.	1- کنترل کنید وقتی فرمان START صادر می شود، مانع بین چشمی ها نباشد. 2- اگر منوی مرتبط با ترمینال چشمی ها را فعال می کنید، باید چشمی به این ترمینالها متصل شده باشد. 3- اگر به ترمینال FOTO2 چشمی متصل کرده اید، مطمئن شوید منوی Fot2 در حالت CF.CH تنظیم شده باشد. 4- جریان برق و صحبت عملکرد چشمی را کنترل کنید. دست خود را جلوی چشمی تکان دهید. خط عمودی مرتبط با چشمی ها بر روی صفحه نمایش باید تغییر کند.(بخش 7 راهنمای) 5 - کنترل کنید چشمی ها مطابق توضیحات بخش 6.4 این راهنمایما به برد کنترل متصل شده باشد.
Err 4 ظاهر شدن عبارت بر روی صفحه نمایش	پس از صدور فرمان START ، درب بازنمی شود و یا نیمه باز می شود. میکروسوئیچ آزاد نشده و یا هر دو میکروسوئیچ فعال شده اند.	سیم بندی میکروسوئیچ ها را کنترل کنید. کنترل کنید وقتی درب بازمی شود، میکروسوئیچ آزاد می شود. اگر جک ها فاقد میکروسوئیچ می باشد ، منوی FC.En باید در وضعیت no تنظیم شود.
Err 5 ظاهر شدن عبارت بر روی صفحه نمایش	پس از صدور فرمان START ، درب بازنمی شود. تست عملکردی لبه اینمی منفی بوده است.	1- کنترل کنید حالت های زیر مجموعه مرتبط با منوی تست لبه اینمی (Co.tE) به درستی انتخاب شده باشد. 2- اگر منوی مرتبط با تست لبه اینمی را فعال می کنید، باید لبه اینمی به ترمینال مربوطه متصل شده باشد. 3 - کنترل کنید لبه اینمی مطابق توضیحات بخش 6.5 این راهنمایما به برد کنترل متصل شده باشد.
Err 8 ظاهر شدن عبارت بر روی صفحه نمایش	زمان بندی موتورها (بخش 10 راهنمای) اجزا نمی شود.	1- کنترل کنید منوی Strt در حالت StAn تنظیم شده باشد. 2 - کنترل کنید منوی Ad..، مرتبط با کانکتور ADI در حالت no تنظیم شده باشد.
Err 9 ظاهر شدن عبارت بر روی صفحه نمایش	منوی های برنامه ریزی برد کنترل توسط مازول طرح فلاش CL+ قفل شده است. (کد 161213)	برای ورود به محیط منوها ، مازول CL+ را به کانکتور ADI متصل کنید و محیط منوها را از حالت قفل خارج کنید.
Er10 ظاهر شدن عبارت بر روی صفحه نمایش	پس از صدور فرمان START ، درب بازنمی شود. تست عملکردی مازول متصل به کانکتور ADI منفی می باشد..	1- کنترل کنید مازول به درستی به کانکتور ADI متصل شده باشد. 2 - کنترل کنید مازول معیوب نباشد و به درستی عمل می کند.