

جهت وارد شدن به برنامه تنظیم دستی ابتدا دکمه **Set** ، برای یافتن پارامترهای زیر با فشردن مجدد دکمه **Set** گزینه مورد نظر را انتخاب نمایید و جهت تغییر مقدار از دکمه **UP** و **DOWN** استفاده نمایید و با فشردن **Exit** به منوی قبل برگردید.

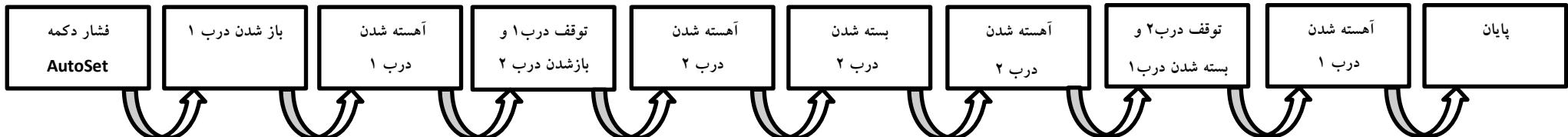
| پارامتر | توضیحات | واحد | محدود تنظیم | پیش فرض |
|---------|--|-----------|-------------------|----------------|
| ۶۵ | تست حرکت جک ها (توضیحات در صفحه آخر) | | - | - |
| ۰۱ | زمان باز شدن موتور ۱ (M1) با سرعت اولیه بدون زمان کار موتور با سرعت کاهش یافته ۱۵ | ثانیه | ۰-۹۹ | 20 |
| ۰۲ | زمان باز شدن موتور ۲ (M2) با سرعت اولیه بدون زمان کار موتور با سرعت کاهش یافته ۵۲ | ثانیه | ۰-۹۹ | 20 |
| ۱۱ | زمان بسته شدن موتور ۱ (M1) با سرعت اولیه بدون زمان کار موتور با سرعت کاهش یافته ۱۵ | ثانیه | ۰-۹۹ | 20 |
| ۱۲ | زمان بسته شدن موتور ۲ (M2) با سرعت اولیه بدون زمان کار موتور با سرعت کاهش یافته ۲۵ | ثانیه | ۰-۹۹ | 20 |
| ۵۱ | زمان سرعت کاهش یافته موتور ۱ (M1) برای باز شدن | ثانیه | ۰-۹۹ | 10 |
| ۵۲ | زمان سرعت کاهش یافته موتور ۲ (M2) برای باز شدن | ثانیه | ۰-۹۹ | 10 |
| ۵۱ | زمان سرعت کاهش یافته موتور ۱ (M1) برای بسته شدن | ثانیه | ۰-۹۹ | 10 |
| ۵۲ | زمان سرعت کاهش یافته موتور ۲ (M2) برای بسته شدن | ثانیه | ۰-۹۹ | 10 |
| ۷۱ | تنظیم دور موتور ۱ (M1) در یک ثانیه (تغییر فرکانس کاری موتور ۱) در سرعت کاهش یافته | | ۱- ۱0 | ۱ |
| ۷۲ | تنظیم دور موتور ۲ (M2) در یک ثانیه (تغییر فرکانس کاری موتور ۲) در سرعت کاهش یافته | | ۱- ۱0 | ۱ |
| ۱۱ | تنظیم سرعت موتور ۱ (M1) (تغییر ولتاژ کاری موتور ۱) در سرعت کاهش یافته | | ۱- ۱0 | ۱ |
| ۱۲ | تنظیم سرعت موتور ۲ (M2) (تغییر ولتاژ کاری موتور ۲) در سرعت کاهش یافته | | ۱- ۱0 | ۱ |
| SP | در صورت فعال بودن قبل از این که موتور ها وارد دور آهسته شوند ۰,۵ ثانیه توقف را به موتور ها اعمال می کند | | En-d ₁ | d ₁ |
| RC | عملکرد بستن خودکار درب ها پس از باز شدن به صورت اتوماتیک با فعال کردن این پارامتر اعمال می شود. | | En-d ₁ | En |
| PR | در هنگام فعال بودن پارامتر RC میزان زمان تاخیر برای بسته شدن درب به صورت اتوماتیک می باشد. | دهم دقیقه | 20 | |
| EP | در هنگام فعال بودن پارامتر RC و فعال بودن این پارامتر درب ۱۰ ثانیه بعد از عبور از چشمی به صورت خودکار بسته می شود. | | En-d ₁ | d ₁ |
| ۰d | اختلاف ۳ ثانیه بین باز شدن درب ۱ و درب ۲ توسط این پارامتر فعال می شود. | | En-d ₁ | En |
| ۱d | اختلاف زمانی بین بسته شدن درب ۲ و درب ۱ (در هنگان بسته شدن درب ها) | ثانیه | ۰-۹۹ | 5 |
| Pd | فعال شدن باز شدن درب ۱ توسط دکمه B ریموت یا کلید سلکتوری روی برد Pd برای عبور عابر پیاده | | En-d ₁ | d ₁ |
| PE | در صورتی که مقداری مخالف صفر داشته باشد این مقدار زمان برای اجرای فرمان فتوسل لحظه می شود می گردد. که این پارامتر برای عبور عابر پیاده میباشد. (تاخیر عملکرد فتوسل) | ثانیه | 0-3 | 0 |
| ۱۵ | ضربه نهایی بعد از کارکرد معمولی به کارکرد برد کنترلی اضافه می کند. این امر برای اطمینان از بسته شدن درب در زمان استفاده از قفل برقی می باشد. | | En-d ₁ | d ₁ |
| r5 | حرکت معکوس درب ۱ در زمان بازشدن برای راحت تر بازشدن قفل برقی می باشد. | | En-d ₁ | d ₁ |
| mL | وقتی بخواهید از برد کنترلی جهت راه اندازی درب تک لنگه استفاده نمایید این پارامتر باید فعال شود. | | En-d ₁ | d ₁ |
| FL | جهت تعیین مدار کاری فلاش بر صورت (ثابت = غیر فعال) و (چشمک زن = فعال) | | En-d ₁ | En |
| ۱۵ | با تغییر این پارامتر منطق میکروسویچ ها تغییر می کند □= ۱ NO (Normally OPEN) = ۰ NC (Normally CLOSE)= ۲ غیرفعال = | | 0-2 | 2 |
| df | با فعال کردن این قسمت کلیه تنظیمات به حالت کارخانه ای بر می گردد، اگر بخواهید ریموت ها را نیز به صورت یکجا از سیستم پاک نمایید میتوانید دکمه های DOWN و EXIT را به صورت همزمان فشار دهید | | En-d ₁ | d ₁ |

نصب سریع و آسان

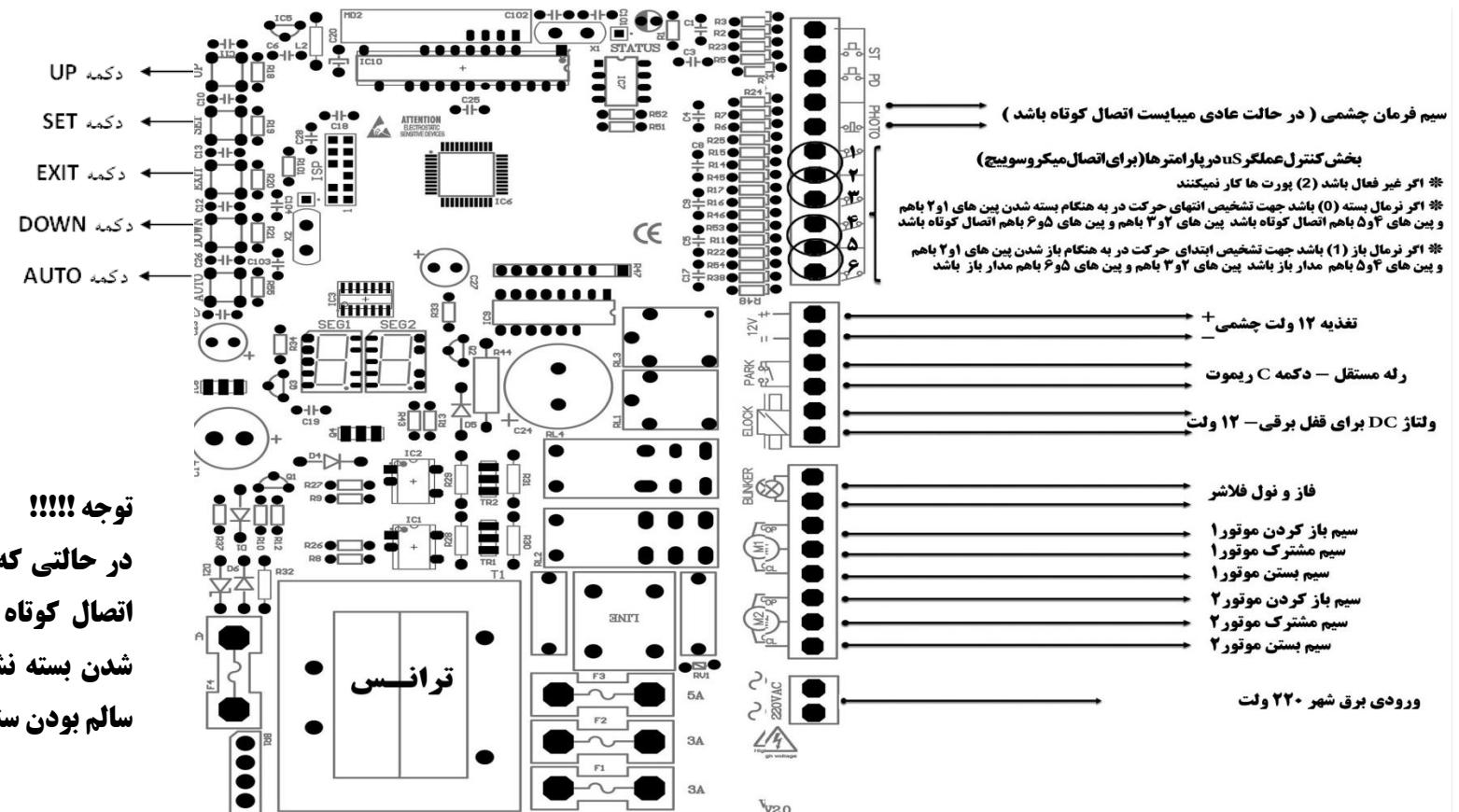
۱) ابتدا از بسته بودن هر دو لنگه درب مطمئن شوید.

۲) سرعت دلخواه دور کند (N1,N2,J1,J2) را تنظیم کنید

۳) دکمه اتوست (AutoSet) روی برد را به مدت ۳ ثانیه فشار دهید. در این صورت وارد مد تنظیم اتوماتیک می‌شود.



دکمه ریموت یا Auto دکمه ریموت یا Auto



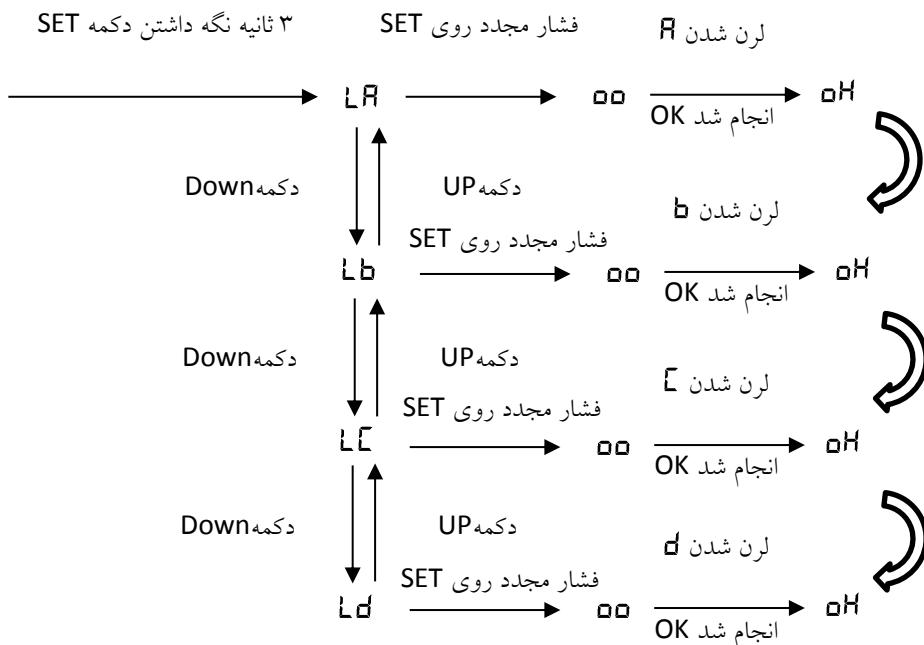
توجه !!!!!

در حالی که مانع جلوی چشمی نیست می بایست اتصال کوتاه باشد در صورتی که درب پس از باز شدن بسته نشد با اتصال کوتاه کردن این قسمت از سالم بودن سنسرورها اطمینان حاصل نمایید

تنظیمات ریموت (لرن کردن ریموت)

با ۳ ثانیه نگه داشتن دکمه SET بر روی نمایشگر **LA** نمایش داده میشود. برای تعریف دکمه **R** ریموت جدید دوباره دکمه SET را فشار دهید تا روی نمایشگر **OK** شروع به چرخیدن نماید. در این زمان کلید **R** ریموت را فشار دهید و تا زمان نمایش پیغام **H** ادامه دهید اگر **H** نمایش داده شد به منزله ای تعریف کلید مربوط به ریموت در برد کنترلی است در غیر اینصورت دوباره با کلید های UP و DOWN بر روی **LA** آمده و این پروسه را تکرار نمایید.

۳ ثانیه نگه داشتن دکمه SET



* توجه داشته باشید اگر از کلید های **B** و **C** و **D** استفاده نمی کنید آن ها را لرن نکنید تا حافظه بیشتری برای ریموت ها باقی بماند.

* برای پاک کردن حافظه دستگاه از ریموت ها دکمه Set را ۸ ثانیه نگه دارید تا **Er** بر روی نمایشگر ظاهر شود.

نکته : جهت افزایش آتن دهی ریموت ها به برد، بهتر است جایگاه نصب برد الکترونیکی نزدیک به درب باشد و ترجیحا برد کنترلی داخل جعبه فلزی نباشد. در موقع خاص میتوانید سیم آتن را افزایش دهید، سیم آتن جهت افزایش بهتر است که از جنس سیم تلفنی باشد. استفاده از کابل برق جهت افزایش توصیه نمیشود زیرا این امر سبب کاهش برد ریموت میشود.

: ۶۵ منوی

در این قسمت با زدن دکمه UP و Down جک ۱ باز و بسته میشود و با دکمه SET جک ۲ قابل انتخاب می باشد. که از این منو جهت تست سلامت جک ها و درست نصب نمودن سیم های Open و Close موتور ها استفاده می شود. این منو با ریموت نیز قابل کنترل است، با زدن دکمه **A** ریموت باز ، با دکمه **B** بسته و با دکمه **D** جک ها تغییر می کند.

| جدول پیغام های دستگاه | |
|--|-------------|
| شرح | عنوان پیغام |
| مانعی در مقابل چشمی ها وجود دارد | PH |
| درب ها در حالت بسته شدن اتوماتیک هستند | RC |
| برد به صورت Lock (قفل) در آمده برای تغییر وضعیت باید دکمه D ریموت را فشار دهید | Lo |
| حرکت معکوس در باز شدن درب ها | ۲۵ |
| فشار نهایی در بسته شدن درب ها | EE |



راهنمای نصب برد کنترلی درب های اتوماتیک IP-PSA60

مدل آریانا (نسخه ۱,۵)



توجه : حتما قبل از نصب راهنمای پیش رو را به دقت مطالعه فرمایید.



نصب توسط افراد غیر متخصص و اشتباه در سیم کشی باعث ابطال گارانتی می گردد.

همچنین جهت دریافت راهنمای کامل به وبسایت www.ipmadar.ir مراجعه نمایید

تلفن های تماس شرکت : ۰۹۱۲۲۰۰۱۴۹۹ - ۰۹۱۲۱۸۵۱۸۵۸ - ۰۹۱۲۱۸۷۲۳۶ - ۰۲۱-۸۸۲۲۷۲۳۶