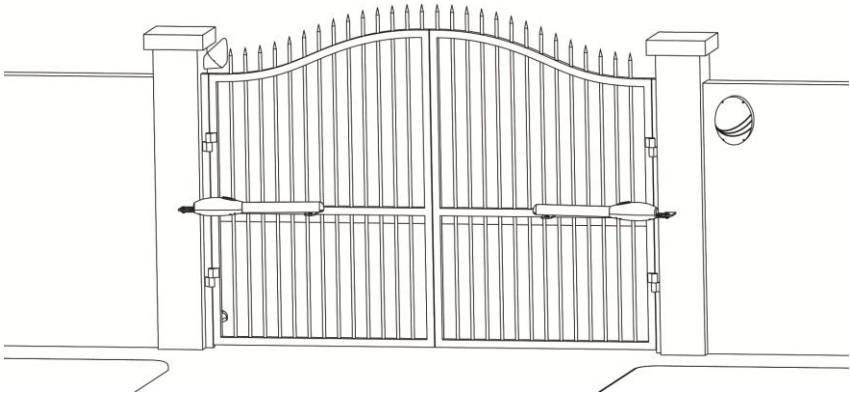




راهنمای مختصر نصب
سیستم دربازکن اتوماتیک پارکینگ

آرینا



مدل آترین 220V

(راهنمای نصب تجهیزات و راه اندازی برد فرمان)

ویرایش: سال ۹۲

فهرست:

- ۳..... مقدمه:
- ۳..... نکات مهم در نصب سیستم:
- ۴..... نصب و راه اندازی سیستم:
- ۴..... بخش اول) نصب تجهیزات:
- ۴..... ۱- نصب بازوهای الکترو مکانیکی:
- ۸..... ۲- نصب چشمهای خطی:
- ۹..... ۳- نصب فلاشر:
- ۹..... ۴- نصب تابلو فرمان:
- ۹..... ۵- کابلکشی:
- ۱۰..... ۶- اتصال کابلها به برد فرمان:
- ۱۱..... سایر اتصالات برد فرمان:
- ۱۱..... ۱- خروجی مربوط به چراغ پارکینگ:
- ۱۱..... ۲- اتصال آنتن:
- ۱۲..... بخش دوم) برنامه ریزی سیستم:
- ۱۳..... نحوه ورود به منو اصلی (MENU) و تغییر پارامترها:
- ۱۴..... جدول معرفی پارامترهای منو (کلید زمانها به ثانیه می باشند):
- ۱۷..... نکاتی در مورد برخی از پارامترهای منو:
- ۱۸..... کددهی ریموت کنترل:
- ۱۸..... پاک کردن حافظه سیستم از ریموت کنترلها:
- ۱۸..... جدول رفع عیب برخی از مشکلات احتمالی:

مقدمه:

در این راهنما، تلاش شده است تا راه اندازی و برنامه ریزی برد فرمان EC-012 (که برای مجموعه دروازکن «آترین» طراحی شده است) بصورت مختصر و خلاصه تشریح گردد. در صورت تمایل برای کسب اطلاعات بیشتر و نصب تخصصی می توانید دفترچه های راهنمای نصب کامل سیستم را درخواست نمایید.

نکات مهم در نصب سیستم:

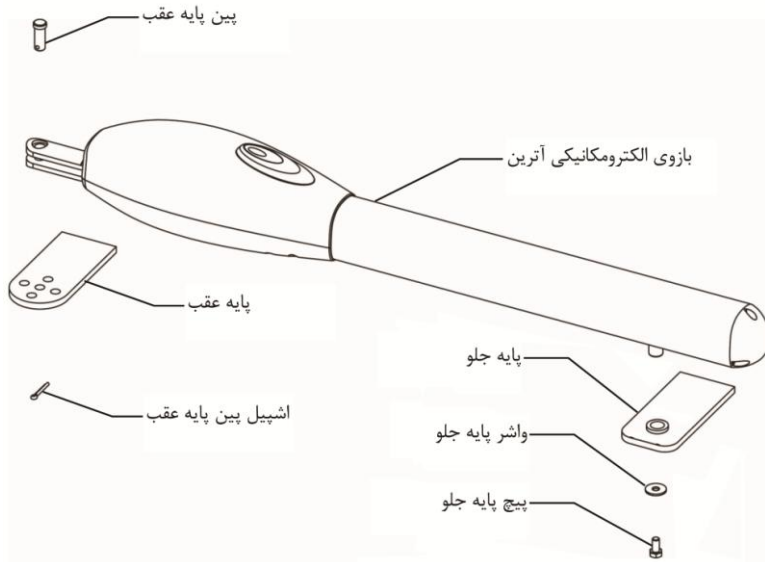
- (۱) نصب غلط تجهیزات و یا برنامه ریزی غیر صحیح برد فرمان، می تواند تا حد بسیار زیادی سبب کاهش عمر محصول گردد. به عنوان مثال جوشکاری غلط پایه های جک (مقدار کم فاصله پایه از لولای درب)، عمر بازوهای الکترومکانیکی را کاهش خواهد داد. بنابراین با صرف اندکی زمان و حوصله بیشتر، باعث افزایش عمر دستگاه و به تبع آن رضایتمندی مشتریان گردید.
- (۲) این راهنما برای استفاده تکنسینهای نصاب سیستم نوشته شده است. قرار گرفتن این راهنما در اختیار افراد غیر متخصص، ممکن است باعث دستکاری سیستم توسط ایشان و در نتیجه صدمه به سیستم شود.
- (۳) بطور کلی دستکاری سیستم توسط افراد غیر متخصص ممنوع می باشد.
- (۴) پیش از راه اندازی برد فرمان لازم است تجهیزات سیستم بر اساس راهنمای نصب بازوها، این راهنما و برگه های نصب داخل تجهیزات، نصب گردند.
- (۵) در اتصال سیمها به کانکتور، حداکثر دقت را به عمل آورید تا موجب اتصال سیمها به یکدیگر، از ناحیه لخت شده قبل از کانکتور نگردید. بهتر است برای اینکار از کابلشوهای مخصوص استفاده نمایید.
- (۶) قبل از اتصال برق به سیستم از ارتباط صحیح تجهیزات به برد فرمان مطمئن شوید. ارتباط غلط ممکن است موجب صدمه به برد فرمان و یا تجهیزات شود.

نصب و راه اندازی سیستم:

بخش اول) نصب تجهیزات:

۱- نصب بازوهای الکترو مکانیکی:

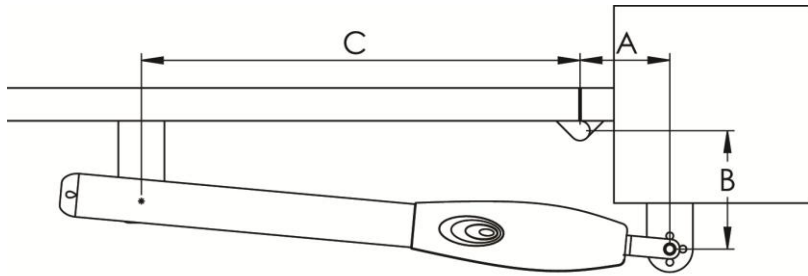
اولین مرحله نصب بازوهای الکترومکانیک (جکها) می باشد. جهت نصب جکها لازم است ابتدا پایه های آن نصب شود. شکل زیر اجزاء جکهای آرینا را نمایش می دهد:



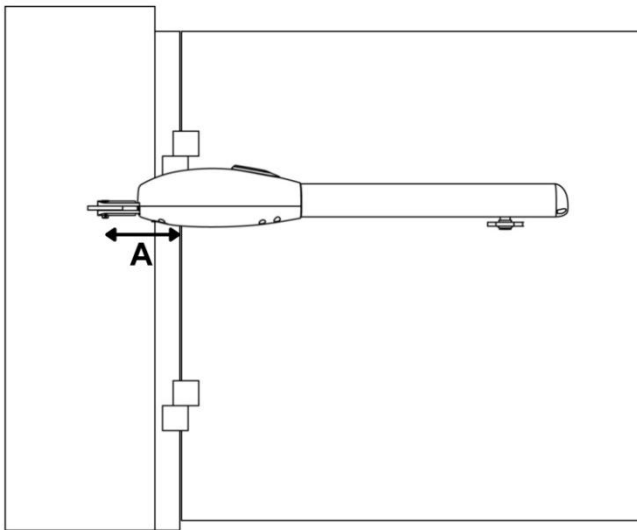
شکل ۱

ابتدا پایه های عقب جک را نصب می نمایید. ابعاد نصب پایه های عقب (فاصله ها از مرکز لولای درب) از اهمیت بسیار زیادی برخوردار است. چرا که فاصله کم پایه جک از لولای درب سبب بروز خطا در کارکرد درب و یا کاهش قابل توجه عمر جکها می گردد.

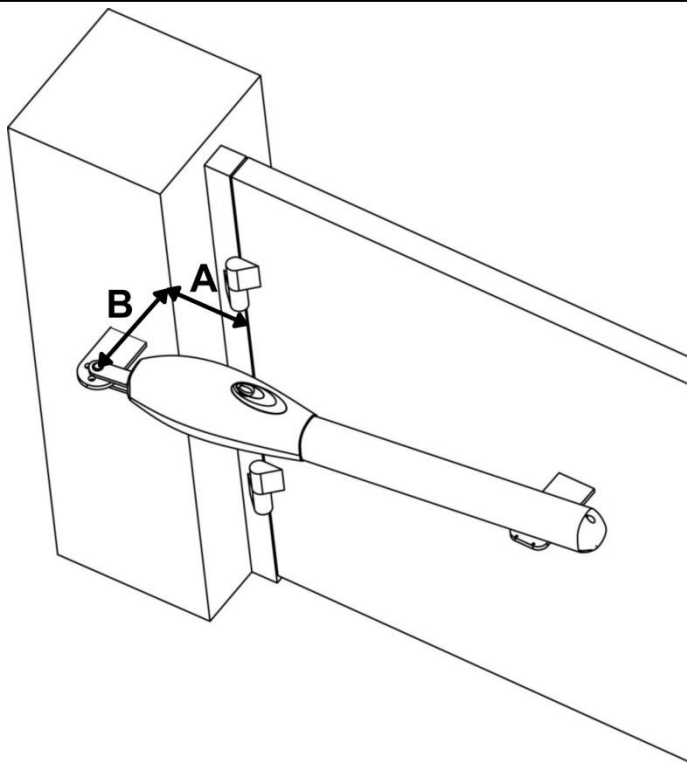
شکل‌های زیر ابعاد لازم برای جوشکاری و نصب پایه عقب جک را نمایش می‌دهد:



شکل ۲



شکل ۳



شکل ۴

بر اساس شکل فوق ابعاد پایه ها برای مدل‌های مختلف بازوی آثرین با زاویه باز شو 90° به شرح زیر است:

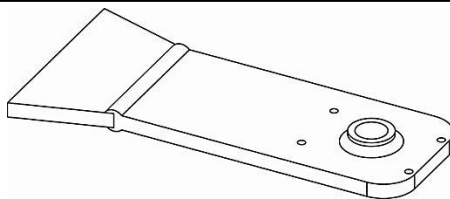
	ATRIN 300	ATRIN 400	ATRIN 500
A	13 cm	15-16 cm	19-21 cm
B	16 cm	19-21 cm	25-27 cm

در صورتیکه زاویه باز شو بیشتر از 90° باشد استفاده از جک ATRIN 500 توصیه می شود:

ATRIN 500	110°	120°	130° درپهای کاملاً سبک
A	22 cm	23 cm	25 cm
B	18-20 cm	15-16 cm	12-14 cm

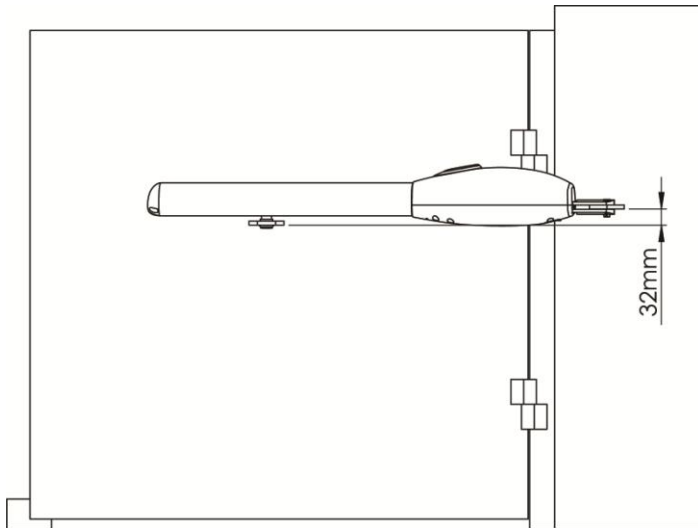
در صورت استفاده از جک ATRIN500 لازم است یک قطعه آهنی مطابق شکل زیر به انتهای پایه جلو اضافه شود

تا از برخورد سر جک با درب جلوگیری به عمل آید:



شکل ۵

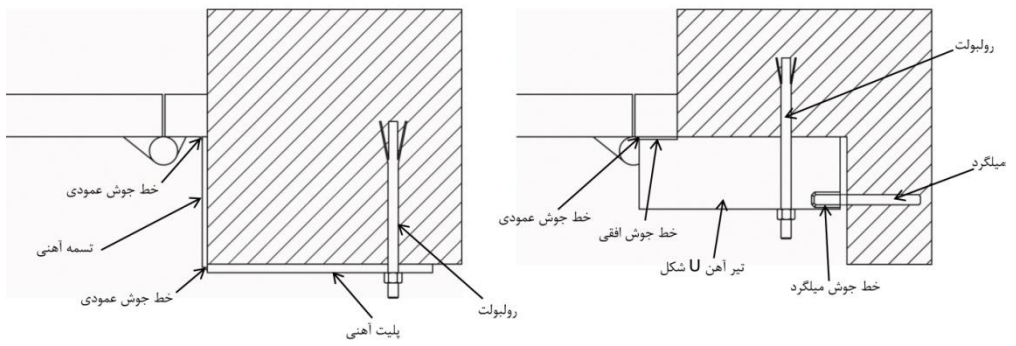
در کلیه مدل‌های آترین ارتفاع پایه جلو جک با پایه عقب جک به میزان 32 mm اختلاف دارد. مطابق شکل زیر:



شکل ۶

نکته: برای نصب پایه جلو جک نیازی به در نظر گرفتن اختلاف ارتفاع دو پایه مطابق شکل فوق نیست. برای این کار کافیست پس از نصب پایه عقب، جک و پین عقب جک را بر روی پایه عقب جا بزنید. سپس درب را بسته و در حالتیکه مهره ماردون جک در فاصله 2-3 cm از جلوی جک قرار دارد پایه جلو جک را بر روی آن جا بزنید. (در حالتیکه جک نو باشد و به آن برق داده نشده باشد، مهره ماردون در فاصله 2-3 cm از جلوی جک قرار دارد). سپس موقعیت پایه جلو جک را بر روی درب علامتگذاری کرده، جک را از درب جدا نموده و پس از تراز کردن پایه جلو را بر روی درب جوش بدهید.

برای زیرسازی نصب پایه عقب می‌توانید از یکی از روشهای زیر استفاده نمایید:



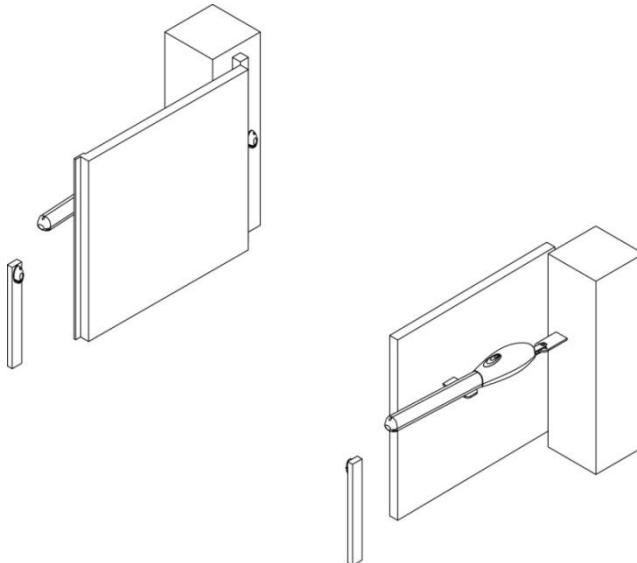
شکل ۷

۲- نصب چشمهای خطی:

سیستم در بازکن اتوماتیک پارکینگ آرینا مدل آترین مجهز به یک ست چشم خطی مادون قرمز است که به تناسب شرایط می توان تعداد آن را افزایش داد.

چشمها را در فاصله حدود 70cm از سطح زمین و در مقابل یکدیگر به نحوی نصب نمایید که باز شدن درب سبب ایجاد مانع بین چشمها نگردد.

چشمهای مادون قرمز از دو جزء فرستنده و گیرنده تشکیل شده اند که باید مقابل یکدیگر و بدون حضور مانع در بینشان نصب گردند. در صورتیکه مانع یا شیئی بین دو چشم قرار گیرد، با ارسال پیام به برد فرمان سبب ایجاد واکنش مناسب سیستم می گردد.



شکل ۸

برد فرمان دارای دو ورودی متفاوت برای چشم داخلی و چشم خارجی می باشد. تفاوت این دو ورودی این است که در صورتیکه در هنگام باز شدن درب مانعی مقابل چشم داخلی قرار بگیرد، درب متوقف می شود ولی چشم خارجی تنها در زمان بسته شدن درب عکس العمل نشان می دهد. بطور معمول تنها یک ست چشم خارجی در سیستم نصب می گردد.

۳- نصب فلاشر:

فلاشر را در محل دلخواه نصب نمایید. (معمولاً بیرون درب در فاصله ۳-۴ متر از سطح زمین)

۴- نصب تابلو فرمان:

تابلو فرمان را در محل مناسبی نصب نمایید.

نکات مهم در محل نصب تابلو:

الف) عدم دسترسی تابلو از بیرون

ب) حداکثر حفاظت در برابر باران و آفتاب

ج) موقعیت مناسب جهت اتصال به تجهیزات با حداقل طول کابلکشی

بهتر است ارتفاع تابلو از سطح زمین کمتر از 160cm نباشد.

نحوه نصب تجهیزات فوق در راهنمای نصبشان که داخل بسته بندی هر یک از آنها می باشد، توضیح داده شده است.

۵- کابلکشی:

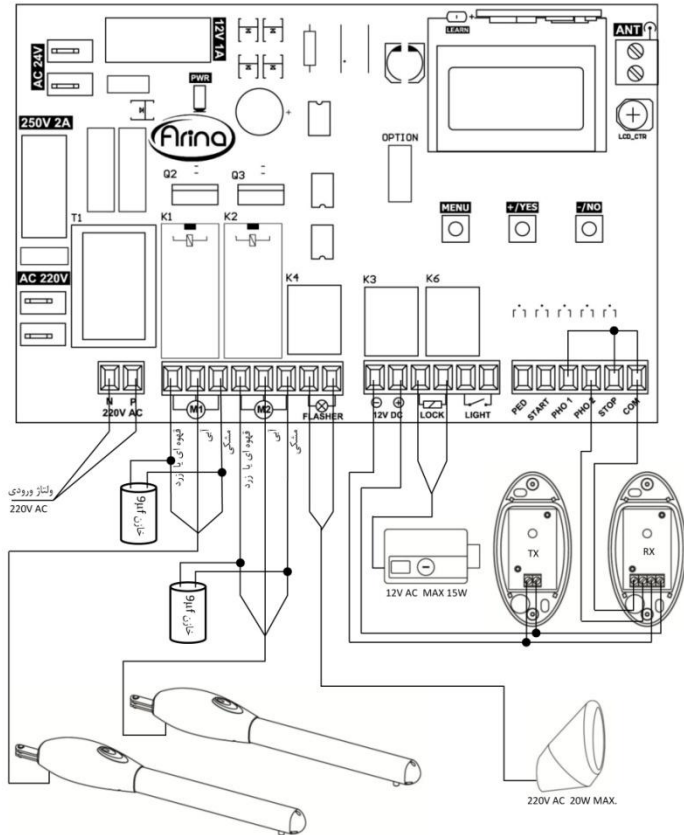
بر اساس جدول زیر کابلهای هر یک از تجهیزات را انتخاب نموده و بین تجهیزات و تابلو فرمان ارتباط برقرار نمایید.

نام تجهیزات	حداقل کابل پیشنهادی	
بازوی الکترومکانیکی آترین	۳×۱	۱
چشم گیرنده	۲×۲×۰/۶	۲
چشم فرستنده	۱×۲×۰/۶	۳
فلاشر	۲×۰/۷۵	۴
کابل برق ورودی	۲×۱	۵

جدول 1

۶- اتصال کابلها به برد فرمان:

کابلها را بر اساس شکل زیر به برد فرمان متصل نمایید. (این شکل بر اساس اتصال چشم خارجی می باشد).



شکل ۹

نکات:

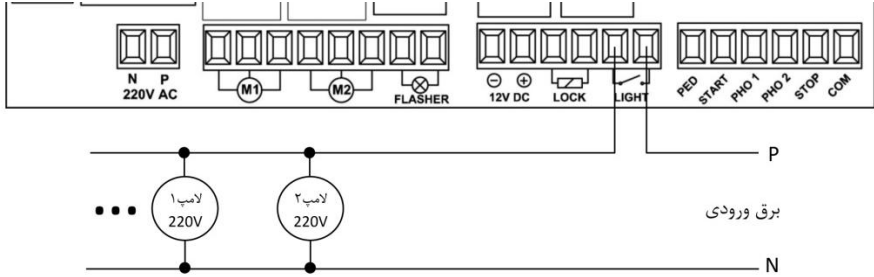
- ۱- به پل بین کانکتورهای STOP و PHOTO1 با COM توجه نمایید.
- ۲- در صورت عدم استفاده از چشم کانکتور PHOTO2 نیز باید به COM پل زده شود.
- ۳- در صورتیکه چشم داخلی باشد، بهتر است بجای PHOTO2 از کانکتور PHOTO1 استفاده شود و کانکتور PHOTO2 به COM پل زده شود. در این صورت درب در هنگام باز شدن نیز با تحریک چشم متوقف می شود.
- ۴- رعایت جهت + و - در اتصال تغذیه چشمها الزامیست.

سایر اتصالات برد فرمان:

۱- خروجی مربوط به چراغ پارکینگ:

یکی از قابلیت‌های برد فرمان EC-010 خروجی مجزا برای چراغ پارکینگ با قابلیت تنظیم زمان دلخواه می باشد. (بدون نیاز به تایمر یا رله جانبی)

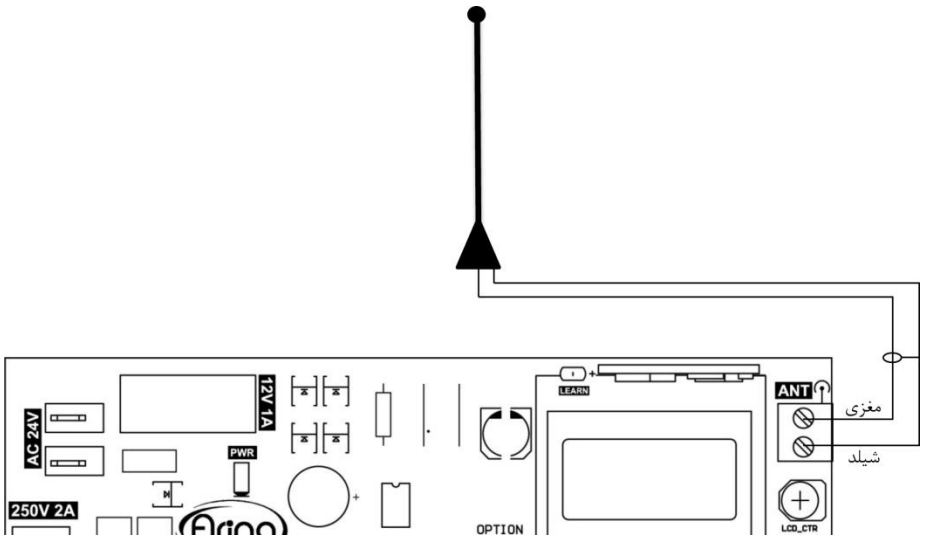
جهت استفاده از این قابلیت مدار لامپ را بر اساس شکل زیر ببندید:



شکل ۱۰

۲- اتصال آنتن:

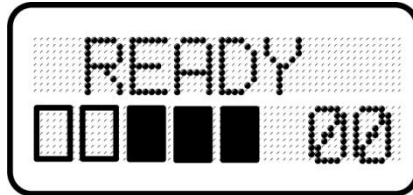
جهت افزایش برد ریموت کنترلها لازم است یک عدد آنتن کوتاه را به طور مستقیم به برد فرمان متصل نمایید. مطابق شکل زیر:



شکل ۱۱

بخش دوم) برنامه ریزی سیستم:

پس از اتصال سیمهای تجهیزات به برد فرمان، کنترل کنید که سیمها بیکدیگر اتصال نداشته باشند و پیش از اتصال برق به سیستم یکبار دیگر کنترل کنید تمام سیمها به درستی به کانکتور مربوط به خود وصل شده باشند. سپس برق سیستم را وصل کنید در صورتیکه سیم بندی سیستم صحیح باشد و هیچ مانعی در مقابل چشمها نباشد، نمایشگر سیستم به شکل زیر در می آید:



شکل ۱۲

پنج مستطیل ردیف پایین نمایشگر، معرف پنج ورودی سیستم به ترتیب از چپ به راست می باشد و ترتیب آنها با ترتیب کانکتورهای ورودی یکسان است.

مستطیل خالی (□) به معنی عدم برقراری اتصال به کانکتور مربوطه است و مستطیل پر (■) نشاندهنده برقراری ارتباط با کانکتور مربوط می باشد.

بنابر این درحالت عادی و نصب صحیح مدار، اتصالات N.C باید بصورت مستطیل پر (■) باشند. بنابراین سه مستطیل سمت راست که به ترتیب مربوط به ورودی STOP، PHOTO2 و PHOTO1 می باشند باید بصورت پر (■) باشند. دو مستطیل سمت چپ به ترتیب مربوط به START و PED بوده که در صورت تحریک این ورودیها توسط سویچ دیواری و یا کیت ریموت خارجی این مستطیلها روشن خواهند شد.

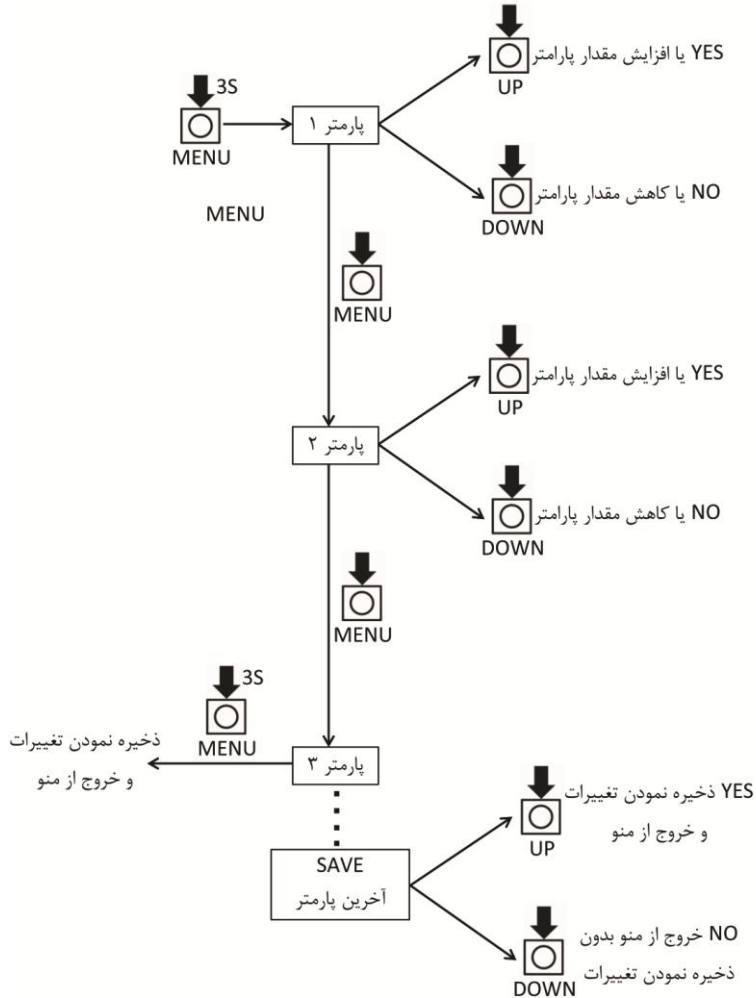
در صورتیکه همه اتصالات صحیح باشد در ردیف بالای نمایشگر لغت «آماده» READY نمایش داده می شود. اگر این حالت برقرار نبود، یکی از ورودیهای N.C قطع است که لازم است با پل زدن به کانکتور COM و یا بررسی سیم بندی چشم خطی مشکل بر طرف شود.

عدد نمایش داده شده در سمت راست مستطیلهای ردیف پایین، نمایانگر شماره آخرین ریموت کنترلی است که در توسط آن باز شده است.

نحوه ورود به منو اصلی (MENU) و تغییر پارامترها:

بر روی برد فرمان EC-010 سه شاسی (-) NO ، (+) YES و MENU قرار دارد:

برای ورود به منو شاسی MENU را به مدت ۳ ثانیه (3S) فشار دهید. اولین پارامتر منو نمایش داده می شود. با هر بار زدن شاسی MENU ، پارامتر بعدی به نمایش در می آید. بر روی هر پارامتر با زدن شاسی (-) NO یا YES(+) می توانید مقدار آن را افزایش یا کاهش دهید و یا پارامترهای منطقی را به YES یا NO تغییر دهید:



شکل ۱۳

همچنین بر روی هر یک از گزینه های منو با سه ثانیه نگهداشتن شاسی منو تغییرات ثبت (SAVE) شده و از منو خارج می شوید.

جدول معرفی پارامترهای منو (کلیه زمانها به ثانیه می باشند):

شماره	نام پارامتر	نمایشگر	محدوده مقادیر (مقدار پیش فرض)	شرح
۱	DOORS	DOORS 2	1-2 (2)	۱- دربهای تک لنگه ۲- دربهای دو لنگه
۲	MOTOR1 OPENING TIME	M1 OPEN 10	3-99 (9)	مدت زمان باز شدن درب (۱) (درب رویی) با سرعت زیاد (سرعت عادی موتور)
۳	MOTOR2 OPENING TIME	M2 OPEN 10	3-99 (9)	مدت زمان باز شدن درب (۲) (درب زیری) با سرعت زیاد (سرعت عادی موتور)
۴	PEDESTRIAN OPENING TIME	PED OPEN 07	3-99 (7)	مدت زمان باز شدن درب (۱) با سرعت زیاد برای عبور نفر
۵	MOTOR1 CLOSING TIME	M1 CLOSE 10	3-99 (9)	مدت زمان بسته شدن درب (۱) با سرعت زیاد (سرعت عادی موتور)
۶	MOTOR2 CLOSING TIME	M2 CLOSE 10	3-99 (9)	مدت زمان بسته شدن درب (۲) با سرعت زیاد (سرعت عادی موتور)
۷	PEDESTRIAN CLOSING TIME	PED CLOS 07	3-99 (7)	مدت زمان بسته شدن درب (۱) با سرعت زیاد برای عبور نفر
۸	SLOW DOWN OPENING TIME	SLOW OPN 15	0-99 (8)	مدت زمان باز شدن دربها با سرعت کم (سرعت کاهش یافته موتور)
۹	SLOW DOWN CLOSING TIME	SLOW CLS 15	0-99 (8)	مدت زمان بسته شدن دربها با سرعت کم (سرعت کاهش یافته موتور)
۱۰	OPENING DELAY TIME	DELAY OP 03	0-30 (3)	مدت زمان تأخیر بین باز شدن دو درب
۱۱	CLOSING DELAY TIME	DELAY CL 05	0-30 (5)	مدت زمان تأخیر بین بسته شدن دو درب

مدت زمان کارکرد موتور با سرعت زیاد، پس از بسته شدن کامل درب، جهت شارژ قفل برقی	0-3 (0)	LOCK TIM 00	LOCK TIME	۱۲
مدت زمان تأخیر قبل از باز شدن درب جهت باز نمودن قفل برقی	0-5 (0)	OPEN LOK 00	OPENING LOCK TIME	۱۳
مدت زمان بسته شدن خودکار درب و همچنین غیر فعال نمودن بسته شدن خودکار	3-240-NO (20)	PAUSE T 20	PAUSE TIME	۱۴
مدت زمان روشن ماندن چراغ پارکینگ	0-600 (120)	LIGHT T 120	LIGHT ON TIME	۱۵
قدرت موتور (۱) مقدار مناسب برای این پارامتر ۷۰٪-۸۰٪ می باشد	30%-100% (80%)	M1 POWER 80%	M1 POWER	۱۶
قدرت موتور (۲) مقدار مناسب برای این پارامتر ۷۰٪-۸۰٪ می باشد	30%-100% (80%)	M2 POWER 80%	M2 POWER	۱۷
قدرت موتورها در حالت سرعت کم (سرعت کاهش یافته) مقدار مناسب برای این پارامتر ۷۰٪-۸۰٪ می باشد	30%-100% (80%)	SLOW PWR 80%	SLOW POWER	۱۸
کارکرد موتورها با سرعت کم در هنگام آغاز به حرکت (آغاز حرکت نرم)	YES-NO (NO)	SLOW STR NO	SLOWED DOWN STARTING TIME	۱۹
فرمان START در حین باز شدن درب مؤثر یا غیر مؤثر باشد	YES-NO (YES)	ST IN OP YES	START IN OPENING	۲۰
عملکرد فرمان START بصورت OPEN-STOP-OPEN یا OPEN-CLOSE-OPEN باشد	OPEN-STOP OPEN-CLOSE (OPEN-STOP)	START OPN STOP	START	۲۱
عملکرد فرمان START در حین زمان بسته شدن خودکار	NO-CLOSE- STOP PAUSE TIME (CLOSE)	ST INPAU CLOSE	START IN PAUSE	۲۲
بسته شدن درب پس از عبور اتومبیل از مقابل چشم خطی	YES-NO (NO)	AFTR PHO NO	CLOSE AFTER PHOTO	۲۳

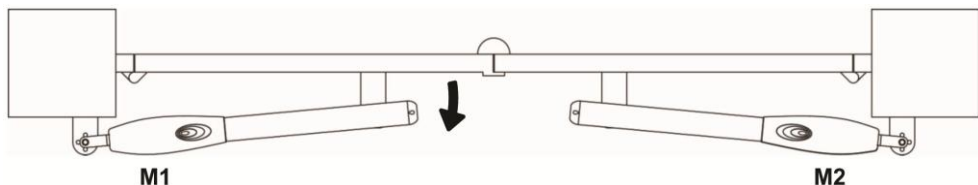
هشدار قبل از حرکت توسط فلاشر	YES-NO (NO)	PREFLASH NO	PREFLASHING	۲۴
عملکرد فلاشر بصورت خاموش و روشن شدن متناوب باشد یا بصورت روشن ماندن ثابت	FLASHING-FIX (FLASHING)	FLASHING FLASHING	FLASHING	۲۵
فلاشر در زمان بسته شدن خودکار بصورت خاموش و روشن شدن متناوب باشد یا بصورت روشن ماندن ثابت	FLASHING-FIX (FLASHING)	FLASH PA FLASHING	FLASH LIGHT IN PAUSE	۲۶
آزمایش چشمها پیش از حرکت	YES-NO (NO)	PHO TEST NO	PHOTO TEST	۲۷
روشن شدن چراغ پارکینگ همزمان با باز شدن درب باشد و یا صرفاً توسط ریموت کنترل	DOOR-REMOTE (DOOR)	LIGHT ON DOOR	LIGHT ON	۲۸
سیستم سرعت کم (سرعت کاهش یافته) موتورها فعال یا غیر فعال باشد	YES-NO (YES)	SLOW DOW YES	SLOWED DOWN SPEED	۲۹
تنظیم فرمان صادر شده توسط شاسیهای ریموت کنترل KEY1 شاسی اول ریموت کنترل KEY2 شاسی دوم و ... این فرمانها عبارتند از:	(START)	KEY1 START	KEY1 FUNCTION	۳۰
START -۱ OPEN -۲ CLOSE -۳ STOP -۴ LIGHT ON -۵ PEDESTRIAN -۶ NO FUNCTION -۷	(LIGHT)	KEY2 OPEN	KEY2 FUNCTION	۳۱
	(NO FUNCTION)	KEY3 LIGHT	KEY3 FUNCTION	۳۲
	(NO FUNCTION)	KEY4 NO FUNCT	KEY4 FUNCTION	۳۳
نشاندهنده تعداد سیکل کارکرد سیستم تا این لحظه	-	COUNTER 20	COUNTER VIEWING	۳۴
کلید تنظیمات را بحالت تنظیم اولیه کارخانه بر می گرداند.	-	RESET	RESET	۳۵

جدول ۲

مقدار پیش فرض مقداربست که توسط کارخانه در ابتدا تنظیم شده است.

نکاتی در مورد برخی از پارامترهای منو :

۱- موتور M1 مربوط به درب رویی است. یعنی دربی که اول باز می شود:



شکل ۱۴

۲- مدت زمان کارکرد موتورها برابر با جمع دو سرعت کند و تند و سایر گزینه های مرتبط می باشد. مثلاً اگر گزینه M1 CLOSE=8 و SLOW CLOSE=7 و LOCK TIME=1 باشد، موتور یک در جهت بستن مجموعاً ۱۶ ثانیه کار می کند.

۳- خروجی جریان ۱۲ ولت قفل برقی هر بار در ابتدای مسیر باز شدن درب و همزمان با باز شدن درب یک، تحریک می شود. تنظیم گزینه OPEN LOCK به مقدار بیشتر از صفر سبب توقف درب به آن مقدار، پیش از باز شدن می گردد.

۴- برای استفاده از قابلیت‌هایی مانند باز شدن درب جهت عبور نفر و یا روشن کردن چراغ پارکینگ با یک شاسی جداگانه ریموت، کافیسیت با استفاده از گزینه های KEY1 تا KEY4 عملکرد شاسی ریموت مورد نظر خود را تنظیم نمایید. هر یک از چهار شاسی ریموت کنترل می تواند برای ارسال یکی از فرمانهای جدول زیر تنظیم شود:

ارسال فرمان START	START	۱
ارسال فرمان باز	OPEN	۲
ارسال فرمان بسته	CLOSE	۳
ارسال فرمان توقف	STOP	۴
ارسال فرمان روشن شدن چراغ پارکینگ	LIGHT ON	۵
ارسال فرمان باز شدن تک لنگه برای عبور نفر	PEDESTRIAN	۶
بدون عکس العمل	NO FUNCTION	۷

جدول ۳

کددهی ریموت کنترل:

برای اینکار در زمانیکه سیستم در حالت آماده به کار (READY) است شاسی NO/- را به مدت سه ثانیه فشار دهید LED قرمز رنگ LEARN روشن شده و روی نمایشگر لغت LEARNING ظاهر میشود. حال با فشردن و نگه داشتن یکی از شاسیهای ریموت کنترل کد آن ریموت در حافظه دستگاه ذخیره میشود. برای کددهی سایر ریموتها نیازی به فشردن مجدد شاسی NO/- نمی باشد. برای خارج شدن از مد کددهی کافیست ۱۰ ثانیه صبر کنید و یا یکی از شاسیهای ریموت کد داده شده را چند ثانیه فشار دهید.

پاک کردن حافظه سیستم از ریموت کنترلها:

برای اینکار کافیست در زمانیکه سیستم در حالت آماده به کار (READY) است شاسی NO/- را به مدت ۱۰ ثانیه نگه دارید. پس از ۱۰ ثانیه LED قرمز رنگ خاموش شده و لغت ERASED! بر روی نمایشگر ظاهر می شود.

جدول رفع عیب برخی از مشکلات احتمالی:

شرح مشکل	دلایل احتمالی
۱ برد فرمان روشن نمی شود.	۱- برق ورودی سیستم قطع است. ۲- یکی از فیوزها سوخته است.
۲ بر روی نمایشگر پیغام STOP نمایش داده شده است.	لازم است کانکتور ورودی STOP (دومین کانکتور ردیف پایین از سمت راست) به کانکتور COM (اولین کانکتور ردیف پایین از سمت راست) پل زده شود.
۳ بر روی نمایشگر پیغام PHOTO1 نمایش داده شده است.	در اکثر درها بدلیل استفاده از چشم بیرونی (PHOTO2) لازم است کانکتور ورودی PHOTO1 (سومین کانکتور ردیف پایین از سمت راست) به کانکتور COM (اولین کانکتور ردیف پایین از سمت راست) زده شود. در صورتیکه چشم داخلی است سیم بندی چشمها کنترل شود.
۴ بر روی نمایشگر پیغام PHOTO2 نمایش داده شده است.	سیم بندی چشم را کنترل نمایید. ابتدا کنترل کنید با تحریک چشم LED داخل آن خاموش و روشن می شود و صدای رله آن را می شنوید، سپس کنترل کنید دو سیم COM و N.C چشم به ورودیهای COM و PHOTO2 وصل شده باشد.
۵ سرعت دوم درب (کند شونده) کم است به نحوی که درب تقریباً متوقف می شود.	گزینه SLOW POWER را افزایش دهید.

<p>در صورتیکه این مشکل ناشی از مورد قبل نیست، می توانید گزینه LOCK TIME را افزایش دهید. تنظیم این گزینه بر روی اعداد بیش از یک ثانیه توصیه نمی شود.</p>	<p>درب پس از بسته شدن بخوبی محکم نمی شود.</p>	<p>۶</p>
<p>گزینه OPEN DELAY TIME را افزایش دهید.</p>	<p>در صورتیکه درب در مسیر باز شدن با ریموت کنترل متوقف شود و مجدداً بسته شود درها تا به تا بسته می شوند یعنی درب زیری، روی درب دیگر قرار می گیرد.</p>	<p>۷</p>
<p>اندازه A در نصب پایه عقب بسیار کوچک است. نصب پایه ها را اصلاح نمایید.</p>	<p>درب در ابتدای مسیر بسته شدن سرعت زیادی دارد.</p>	<p>۸</p>
<p>اندازه B در نصب پایه عقب بسیار کوچک است. نصب پایه ها را اصلاح نمایید.</p>	<p>درب در ابتدای مسیر باز شدن سرعت زیادی دارد.</p>	<p>۹</p>
<p>لازم است یک آنتن مناسب به سیستم متصل شود، حداقل چیزی که می تواند این مشکل را کاهش دهد یک قطعه سیم بطول حداقل 40cm به کانکتور بالایی آنتن متصل نمایید. یکی دیگر از مشکلاتی که سبب این مورد می شود با توجه به اینکه فرکانس 433MHz در اکثر تجهیزات وایرلس مورد استفاده قرار می گیرد، برخی از تجهیزات وایرلس مانند دزدگیرهای تصویری خودرو این فرکانس را بطور دائم ارسال می نمایند که این مطلب سبب اشباع شدن گیرنده ریموت می شود.</p>	<p>برد ریموت کنترل بسیار کم است.</p>	<p>۱۰</p>

پایان



www.arina-co.ir
arina1400@yahoo.com